

Literatura

- [1] W. R. Ashby: Kybernetika. Orbis, Praha 1961.
- [2] L. von Bertalanffy: The History and Status of General System Theory. In Trends in General Systems Theory, G. Klir (ed.), J. Willey, New York 1969
- [3] H. W. Bode: Network Analysis and Feedback Amplifier Design. Van Nostrand, Princeton 1945
- [4] R. W. Brocket: Finite Dimensionel Linear Systems. J. Willey, Ne York 1970
- [5] C. A. Desoer, M. Vidyasagar: Feedback Systems: Input-Output Properties. Academic Press, New York 1975
- [6] S. W. Director, R. A. Rohrer: Introduction to System Theory. McGraw Hill, N. Y. 1972
- [7] D. K. Fadějev, V. N. Fadějeva: Numerické metody lineární algebry. SNTL, Praha 1964 (překlad z ruštiny, Fizmatgiz, Moskva 1960)
- [8] F. R. Gantmacher: Těoria matic. Nauka, Moskva 1954
- [9] J. Habr, J. Vepřek: Systémová analýza a systéza. SNTL, Praha 1973
- [10] C. T. Chen: Introduction to Linear System Theory. Holt, Rinehart, Winston, N. Y. 1970
- [11] T. Kailath: Linear Systems. Prentice Hall, Englewood Cliffs, New York 1980
- [12] R. E. Kalman, P. L. Falb, M. A. Arbib: Topics in Mathematical System Theory. McGraw Hill, N. Y. 1969
- [13] G. J. Klir: An Approach to General System Theory. Van Nostrand Reinhold, N. Y. 1969
- [14] G. Klir (ed.): Trends in General System Theory. J. Willey, N. Y. 1972
- [15] Z. Kotek, J. Štecha: Teorie optimálního řízení. Skriptum ČVUT, Praha 1971
- [16] Z. Kotek, J. Štecha: Teorie automatického řízení spojitých lineárních systémů. Skriptum ČVUT, Praha 1977
- [17] Z. Kotek, Z. Zdráhal, P. Vysoký: Kybernetika. SNTL, Praha 1987

- [18] S. Kubík, Z. Kotek, V. Strejc, J. Štecha: Teorie automatického řízení I. – Lineární a nelineární systémy. SNTL, ALFA, Praha 1982
- [19] V. Kučera: Discrete Linear Control – The Polynomial Equation Approach. Academia, Praha a Wiley, Chechester, 1979
- [20] V. Kučera: Analysis and Design of Discrete Linear Control Systems Academia, Praha a Prentice-Hall, London, 1991
- [21] D. G. Luenberger: Introduction to Dynamic Systems. Theory, Models and Applications. John Willey, N. York 1979
- [22] H. Mann: Teorie mikroelektronických soustav. Skriptum ČVUT FEL, Praha 1973
- [23] S. J. Mason, H. J. Zimmermann: Electronic Circuits, Signal and Systems. Willey, New York 1960 (též ruský překlad)
- [24] M. D. Mesarovič (ed.): Views on General Systems Theory. J. Willey, N. Y. 1964
- [25] Katsuhiko Ogata: State Space Analysis of Control Systems. Prentice Hall, 1967
- [26] H. Kwakernaak, R. Sivan: Modern Signals and Systems. Prentice-Hall, Inc., 1991.
- [27] D. C. McFarlane, K. Glover: Robust Controller Design Using Normalized Coprime Factor Plant Description. Springer-Verlag, Berlin, 1990.
- [28] H. H. Rosenbrock: State Space and Multivariable Theory. Nilson, London 1971
- [29] G. W. Stewart: Introduction to Matrix Computations. Academic Press, New York 1973
- [30] V. Strejc: Stavová teorie lineárního diskrétního řízení. Academia, Praha 1978
- [31] J. Štecha: Obecná teorie systémů. Skriptum ČVUT, Praha 1978
- [32] J. Štecha: Regulační systémy. Skriptum pro PGS Výpočetní metody dynamických systémů, ČVUT, Praha 1982
- [33] J. Štecha: Diskrétní řídicí systémy. Skriptum pro PGS, ČVUT, Praha 1985
- [34] J. Štecha, V. Mařík: Teorie automatického řízení. Doplňkové skriptum, ČVUT, Praha 1985
- [35] J. Štecha: Teorie automatického řízení I.. Skriptum, ČVUT, Praha 1987.
- [36] J. T. Tou: Modern Control Theory. McGraw Hill, N. Y. 1964
- [37] A. Vaněček: Teorie řízených soustav. Academia, Praha 1988
- [38] N. Wiener: Cybernetics. J. Willey, New York 1948 (český překlad: Kybernetika, SNTL, Praha 1960)
- [39] W. M. Wonham: Linear Multivariable Control (A Geometrical Approach). Springer Verlag, Berlin 1974

- [40] W. A. Wolowitch: Linear Multivariable Systems. Springer, New York 1974
- [41] L. A. Zadeh, C. A. Desoer: Linear System Theory, The State Space Approach. McGraw Hill 1963 (též ruský překlad)
- [42] L. A. Zadeh, E. Polak: System Theory. McGraw Hill, N. Y. 1969

Některé články v časopisech:

- [43] P. Brunovský: A Clasification of Linear Controllable Systems. Kybernetika 3, Praha 1970
- [44] K. Glover: All optimal Hankel-norm approximations of linear multivariable systems and their error bounds. Int. Journal of Control, vol. 39, No.6, 1984.
- [45] M. Hájek: The Characteristic Polynomial of the Feedback Connection of Dynamical Systems. Kybernetika, 1971, 7(1), 48 - 57
- [46] J. Ježek: Převody přenosové funkce lineární soustavy ze spojitého tvaru na diskrétní a obráceně. Kandidátská disertační práce ÚTIA, ČSAV, Praha 1965
- [47] D. G. Luenberger: An Introduction to Observers. IEEE Trans. on Aut. Control, Dec 71, Vol. AC-16, No. 6
- [48] V. Kučera: Assigning the Invariant Factors By Feedback. Kybernetika 17, (1981), 2, 118-127.
- [49] B. C. Moore: Principal Component Analysis in Linear Systems: Controllability, Observability and Model Reduction. IEEE AC-26, No. 1, 1981.
- [50] L. M. Silvermann: Realization of Linear Dynamical Systems. Trans. IEEE, On Aut. Contrl, Dec. 71, Vol-16, No. 6
- [51] Uwe Schoenwandt: On Observability of Nonlinear Systems. Preprint of Prague IFAC Symposium on Identification and Process Parameter Estimation, Prague, June 1970
- [52] V. Soukup: On Formulation of State Equation for Linear Nonstationary Discrete-Time System. Kybernetika 8 (1972), No. 5
- [53] V. Strejc: Stavové rovnice v teorii regulace. Kybernetika 5, 6, 7, 1965
- [54] J. Štecha: Analýza lineárních obvodů na číslicovém počítači ve stavovém prostoru. Automatizace 8, 1970
- [55] J. Štecha, J. Kozáčík, A. Kozáčíková: Algoritmus for Solution Of Equations $PA + A^T P = -Q$ and $M^T P M - P = -Q$ Resulting in Lyapunov Stability Analysis of Linear Systems. Kybernetika, Vol. 9 (1973), No. 1
- [56] J. Štecha, J. Kozáčík: Syntéza lineárních systémů s předepsanou polohou kořenů uzavřeného obvodu. Automatizace 1, 1974
- [57] J. Štecha: Nuly a póly dynamického systému. Automatizace roč. 24 (1981), č. 7
- [58] J. Štecha: Přizpůsobení dynamických vlastností systému zvolenému modelu. Automatizace 8-9, 1984