

6. SEZNAM POUŽITÉ A DOPORUČENÉ LITERATURY

1. Čelpanov, I.B. - Kolpašnikov, S.N.: Schvaty promyšlennych robotov. Mašinstrojenie, 1989
2. Hambálek, J. - Kopecký, P. - Matička, R. - Talacko, J.: Konstrukce a aplikace manipulátorů a průmyslových robotů. DT ČSVTS, České Budějovice 1977
3. Chvála, B. - Matička, R. - Talacko, J.: Průmyslové roboty a manipulátory. Skriptum ČVUT, Praha 1983
4. Chvála, B. - Matička, R. - Talacko, J.: Průmyslové roboty a manipulátory. SNTL, Praha 1990
5. Chvála, B. - Nedbal, J. - Dunay, G.: Automatizace. SNTL/ALFA, Praha 1985
6. Katalog I - Ruční manipulátory. INPRO, Praha 1983
7. Kolektiv autorů : Příručka automatizace ve strojírenství. SNTL, Praha 1970
8. Lubojacký, O.: Základy robotiky. Skriptum VŠST, Liberec 1990
9. Matička, R. - Talacko, J.: Mechanismy manipulátorů a průmyslových robotů. SNTL, Praha 1991
10. Pham, T. - Heginbotham, W.B.: Robot Grippers. IFS (Publications) Ltd., VK, 1986
11. Prospekty firem BAZ n.p. Bratislava, ESAB, Polymatic, REIS, Slovenské energetické strojárne k.p. Tlmače, ŠKODA a.s. Plzeň, TORSTEKNIK AB, Transporta, závod Břeclav, ZTS n.p. Detva, ZTS k.p. Martin, ZTS WUSAM Zvolen
12. Ptáček, V.: Rozvoj průmyslových robotů I a II, SIVO 1417 UVTEL, Praha 1975
13. Sejpka, F.: Automatická výměna výstupních hlavic PRaM. Diplomová práce FS VUT, Brno 1992
14. Súbtor technologických zariadení. ZTS Turčianské strojárne
15. Súhrn správa o doplnkových zariadeniach vhodných pre projektovanie RTP. Prešov 1988
16. Šefma, V.: Výrobní systémy. Skriptum ČVUT, Praha 1991
17. Základní informační listy. VUKOV Prešov
18. Zpráva o řešení výzkumného úkolu č.194 - Východisko a postavení logistiky v počítačově integrovaných výroбах, FS VUT, Brno 1992