

Literatura:

- [1] Asbjorn M.: Robotic Deburring by Use of Solid Rotary Tools with Integrated Compliance. Universitet i Trondheim, Norsko, 1992.
- [2] Ashraf R. : An Approach to a Flexible Automatic Assembly system. Universitet i Trondheim, Norsko 1988.
- [3] Bělohoubek P. - Rozbořil M. - Simeonov S. - Waas V.: Konstrukce a výpočetní technika (CAD). Skriptum VUT-FS, Brno 1990.
- [4] Bělohoubek P. - Šťastný J.: Teorie automatů. Skriptum VUT-FS, Brno 1988.
- [5] Buda J. - Kováč M.: Projektovanie a prevádzka robotizovaných systémov I a II. Skriptum VŠT-FS, Košice 1988.
- [6] Čop V. - Buda J. - Kozýrev J.G.: Automatizácia technologických procesov priemyselnými robotmi a manipulátormi. Alfa, Bratislava 1985.
- [7] Follprecht J.: Řízení strojírenských provozů. SNTL, Praha 1984.
- [8] Chvála B.- Matička R.- Talácko J.: Průmyslové roboty a manipulátory. SNTL, Praha 1990.
- [9] Chvála B.- Nedbal J.- Dunay G.: Automatizace. SNTL-ALFA, Praha 1987.
- [10] Kalpakjian S.: Manufacturing Process for Engineering Materials. Addison, USA, 1991.
- [11] Kolíbal Z.- Bělohoubek P.- González R.- Kadlec Z.: Zkušenosti z vývoje a aplikací účelových robotů na katedře VSaPR VUT-FS. Příspěvek na konferenci ROBOT, Brno 1992.
- [12] Kolíbal Z. - Bělohoubek P.: Produktionstechnisches Zentrum Berlin, ICB , Brno 1991.
- [13] Kolíbal Z. - Buráň V.: Universální úchopný systém pro robotickou manipulaci se šestihrany. Příspěvek na konferenci MATAR , Praha 1988 , s. 123 - 129.
- [14] Kolíbal Z. - Poláček O.: Úchopný systém pro efektivní robotickou manipulaci s malými dávkami součástek. Příspěvek na konferenci ROBOT , Brno 1988.
- [15] Lien T.K.: Industrirobotteknikk. Universitetet i Trondheim , Norsko 1988.
- [16] Matička R. - Talácko J.: Mechanismy manipulátorů a průmyslových robotů. SNTL, Praha 1991.
- [17] Nedbal J. - Daněk I. : Projektování a nasazení automatizovaných systémů s robotem. Skriptum ČVUT-FS Praha 1986.
- [18] Niebel B. W. - Draper A. B. - Wysk R. A.: Modern Manufacturing Process Engineering. Mc Graw Hill, USA 1989.
- [19] Spiteri Ch.J.: Robotics Technology. USA 1989.
- [20] Šefrna V.: Výrobní systémy. Skriptum ČVUT Praha, 1991.
- [21] Firemní podklady robotické firmy IGM, Rakousko 1992.

