LITERATURA

Wloka, D. W.: Robotersimulation, Berlin, Springer - Verlag, 1990

Talácko, J.: Automatizace výrobních zařízení, Praha, ČVUT, 1993

Talácko, J.: Matička, R.: Konstrukce průmyslových robotů a manipulátorů, Praha, ČVUT, 1995

Talácko, J.: Matematicko - logické modelování, Praha, ČVUT, 1983

Zachan, H., Buschbeck, H., Helm, W.: Einsatz von Industrierobotern, Berlin, VEB Verlag Technik, 1986

Warnecke, H. - J., Schraft, R. D.: Industrieroboter, Berlin, Springer - Verlag, 1990

Šimek, J., Špinka, J.: Technologické projektování, Brno, VUT, 1992

Buda, J., Kováč, M.: Projektovanie a prevádzka robotizovaných systémov, Bratislava, Alfa, 1990

Ratajczyk, E.: Wspólrzednosciowa technika pomiarowa, Warszawa, OWPW, 1994

Kalný, R. a kol.: Automatizované výrobní systémy, Praha, ČVUT, 1994

Halen, S. a kol.: Systémy ochrany pracovníků na automatizovaných pracovištích s průmyslovými roboty a manipulátory, Praha, VÚBP, 1988

Kolektiv autorů: Flexible Automation, Wien, WIFI

Kolektiv autorů: Industrieroboter, Wien, WIFI

Bělohoubek, L., Manda, M., Šourek, M.: Příklad využití PC objemového modeláře pro ladění NC programů pro robotizovaná pracoviště, semestrální práce, Praha, ČVUT, 1995

Firemní literatura - KUKA, KAWASAKI, TIESSE ROBOT, ESAB, ABB