

## 5. Literatura.

- 2.1. Armenskij, E., V., Falk, G., B.: Električeskije mikromašiny Vysšaja škola, Moskva, 1968
- 2.2. Henry - Baudot, J.: Elektrické stroje pro automatizaci, SNTL, Praha 1971
- 2.3. Spíral, L., Zapletalík, M., Čechura, M. Elektronický obvod pro přímé řízení úhlu otevření tyristoru. Autorské osvědčení č. 260104/1988
- 2.4. Kalaš, V., kolektiv: Nelineární a číslicové servomechnizmy ALFA/SNTL 1985
- 2.5. Spíral, L.: Zapojení mikropočítače pro řízení krokových motorů PV 120/89
- 2.6. Spíral, L., Hošek, V., Vacátko, J.: Obvody pro připojení krokového motoru k počítači. Autorské osvědčení č. 251870/1987
- 2.7. Spíral, L., Hošek, V., Vacátko, J.: Obvod pro řízení jemného krokování krokových motorů. AO č. 248336/1986
- 2.8. Spíral, L., Hošek, V., Vacátko, J.: Zařízení pro kompenzaci zatěžovacího momentu krokových motorů. AO č. 248337/1986
- 2.9. Kalaš, V., Jurišica, L., Žalman, M.: Technická kybernetika elektrických pohonů. ALFA /SNTL Bratislava 1978
- 2.10. Spíral, L.: Řízení krokových motorů v mezipoloze s mikropočítačem. Sborník ze semináře: Aplikace polovodičů ve strojírenství, Železná Ruda, ČSVTS květen 1989
- 2.11. Spíral, L., Kuneš J.: Zařízení pro programové řízení krokových motorů. AO 267955/1989
- 2.12. Kozák, M., Spíral, L., Wachtl, J.: Optimální řízení krokových motorů AO č. 167423/1975
- 2.13. Wachtl, J., Spíral, L., Kalián, P.: Optimalizace chodu krokového motoru v otevřené smyčce. Automatizace 20 /1977/ č. 2, str. 37 - 44.
- 2.14. Spíral, L.: Řízení hvězdářského dalekohledu. Sborník semináře: Aplikované mikropočítače 84. KVKAK, KVSE ČSVTS v Plzni 1984
- 2.15. Spíral, L.: Stabilizace pohonů s krokovými motory kluznou hmotou. Výzkumná zpráva VŠSE FE KTK 209-18-82.
- 2.16. Spíral, L.: Návrh pohonu s krokovými motory. Výzkumná zpráva VŠSE KTK 209-10-84
- 2.17. Micheno Kokeno: Alternating Magnetic - Field Type Step Motor. IEEE Transactions on Industrial Electronics and Control Instrumentation, Vol. IECT-25, No 2, May 1988, str. 175.
- 2.18. Spíral, L.: Řízení krokového motoru v uzavřené smyčce s proměnnou délkou kroku. Celostátní konference ASŘ Ostrava 1990
- 2.19. Meduna, M.: Mikropočítačový řídicí systém pro řízení s proměnnou délkou kroku. Diplomová práce ZČU 1993
- 2.20. Hep J.: Pohon s krokovým motorem řízeným proměnnou délkou kroku. Diplomová práce ZČU 1993
- 2.21. Runt, P.: Řídicí systém krokových motorů. Diplomová práce ZČU 1994
- 3.1. Chvála, B., Matička, R., Tacátko, J.: Průmyslové roboty a manipulátory SNTL Praha 1990
- 3.2. Spíral, L.: Hydraulické pohony obráběcích strojů. Výzkumná zpráva VŠSE FE KAR Plzeň 1967
- 3.3. Solodovnikov, B., V.: Ustrojstva i elementy avtomatičeskovo

- regulirovanija i upravljenija. Mašinostrojenje Moskva 1987
- 4.1. Spíral, L., kolektiv: Doporučení pro výběr akčních členů a čidel pro budování ASŘTP. Výzkumná zpráva č. 209-22-78 VSŠE FE, KTK úkol státního plánu RVT P 04-121-201.
  - 4.2. Matička, R., Tacátko, J.: Mechanizmy manipulátorů a průmyslových robotů SNTL Praha 1991.