

LITERATURA

- [1] Ackermann, J.: Sampled-Data control Systems.
Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg, 1985
- [2] Bráza, A. - Jenčík, J.: Technická měření.
Skriptum ČVUT, Praha, 1996
- [3] Hofreiter, M. a kolektiv: Příklady a úlohy z automatického řízení.
Skriptum ČVUT, Praha, 1999
- [4] Kubík, S. - Kotek, Z. - Strejc, V. - Štecha, J.: Teorie automatického řízení I.
SNTL, Praha, 1982
- [5] Martinásková, M. - Šmejkal, L.: Řízení programovatelnými automaty.
Skriptum ČVUT, Praha, 1998
- [6] Náhlík, J.: Sekvenční řízení-řešené příklady.
Skriptum VŠCHT, Praha, 1993
- [7] Ogata, K.: Modern Control Engineering.
Prentice-Hall Inc., Englewood Cliffs, New Jersey, 1990
- [8] Seborg, D.E. - Edgar T.F. - Melichamp D.A.: Process Dynamics and Control.
John Wiley and Sons. New York, 1989
- [9] Skogestad, S. - Postlethwaite, I.: Multivariable Feedback Control.
John Wiley and Sons. New York, 1996
- [10] Soukup, J.: Identifikace soustav.
SNTL, Praha, 1990
- [11] Štecha, J. - Havlena, V.: Teorie dynamických systémů.
Skriptum ČVUT, Praha, 1996
- [12] Šulc, B.: Teorie automatického řízení I.
Skriptum ČVUT, Praha, 1991
- [13] Šulc, B.: Teorie automatického řízení s počítačovou podporou.
Skriptum ČVUT, Praha, 1999
- [14] Víteček, A. - Wawrziczková, M.: Matematické metody v řízení, L a Z transformace.
Skriptum VŠB, TU Ostrava, 1988
- [15] Zítek, P.: Simulace dynamických systémů.
SNTL, Praha, 1990
- [16] Zítek, P.: Matematické metody automatického řízení.
Skriptum ČVUT, Praha, 1994
- [17] Zítek, P.: Základy automatického řízení.
Skriptum ČVUT, Praha, 1996
- [18] Zítek, P. - Víteček, A.: Návrh řízení podsystémů se zpožděními a nelinearitami.
Vyd. ČVUT, Praha, 1999
- [19] Popisy technických zařízení: firemní materiály firem Siemens (programovatelný automat Simatic S7) a Honeywell (regulátor UDC 3300)
- [20] Stříbrský A., Škočdopole J., Hyniová K.: Technické prostředky pro řízení, Skriptum ČVUT FEL
Praha 1994