

Literatura

1. Naval, M.: Roboter-Praxis. Vogel Buchverlag Wuerzburg, 1989
2. Volmer J.: Industrieroboter. Verlag Technik Berlin 1992
3. Štefaňák P.: Analýza a syntéza štruktúr mechanizmov pohonov a robotov. Veda, Bratislava 1989
4. Tolnay M.: Priemyselné roboty a manipulátory. Skripta STU Bratislava, 1992
5. ČSN 01 3226 Výkresy ve strojírenství - značky
 - 18 6501 (EN ISO 8373) Manipulační roboty. Slovník
 - 18 6502 (EN 775) Průmyslové roboty. Bezpečnost
 - 18 6503 (EN 29787) - „ - Souřadnicové systémy a pohyby.
 - 18 6505 Klasifikace
 - 18 6507 Rady menovitej nosnosti
 - 18 6508 Všeobecné technické požiadavky
 - 18 6509 - 1,2 Mechanické propojení
 - 18 6510 Technické požadavky
 - 18 6511 Priemyslné roboty. Cyklické, polohové a dráhové riadiace systémy.
 - 18 6512 - „ - Uvádění charakteristických vlastností.
 - 18 6520 Stavebnicovo-modulárne PR. Výkonové moduly. Klasifikace.
 - 18 6525 Manipulační PR. Technické parametry a související zkušební metody.
6. Matička, R.-Talácko, J.: Mechanismy manipulátorů a průmyslových robotů. SNTL Praha 1980
7. Chvála B., Nedbal J., Dunay G.: Automatizace. SNTL Praha 1987
8. Kalaš V.: Vzťah robotiky a elektrotechniky. EE 2(1996)č.3, s.3-8
9. Habiger E.: Two-Phase Servo Motors. Verlag Technik, Berlin 1973
10. Hubert Ch.I.: Electric Machines (speciální stroje), Prentice-Hall, New Jersey 1991
11. Handbuch Die Technik der elektrischen Antriebe. Verlag Technik, Berlin 1973
12. Scharf A.: From DC Disc Motors to High-Quality Servos. AMD&C (1998)2, s.90
13. firemní literatura INLAND MOTOR (MACCON), 1992
14. MATTKE (Gleichstrom Servo-Motoren) 1996
15. TWK-Elektronik(in Antriebstechnik 1998, č.5)
16. PORTESCAPE (Motion Solution)
17. SIEMENS (katalog NC 60.1) 1996
18. SIEMENS (katalog NC 51) 1991
19. MACCON (Digiplan/Parker), 1989
20. INLAND MOTOR (Brushless DC Motors) 1988
21. LITTON (Dynaserv) 1992/93
22. ABB (Servoantriebe) 1993
23. MACCON (Torquemotoren) 1992
24. BAUTZ (AC - Servopakete) 1992
25. SIEMENS (katalog NC 60.2) 1966
26. Sporer N.: Improved Current Controller for Lightweight Robots, PCIM 6/98
27. Čop V. A kol.: Automatizace technologických procesů. Alfa, Bratislava 1989
28. Gehmlich D.K., Hammond S.B.: Electromechanical Systems, McGraw-Hill, N.York 1967
29. Skalický J.: Pohony posuvů s elektronicky komutovanými motory. Habilitační práce VUT, Brno 1991
30. Sen P.C.: Electric Motor Drives and Control - Past, Present and Future. IEEE Trans. on IE 1990
31. Sen P.C.: Principles of Electric Machines and Power Electronics. J.Wiley&Sohns, Singapore 1989
32. Krishan R., Materu P.N.: Design of a Single-Switch-per-Phase Converter for SRM Drives. IEEE Trans. on IE, 37 (1990) č.6
33. Dury W.: The Variable Speed Drives Market - Past, Present and view on the Future. ICEM '98.
34. Automatizace (1993)1, str.4
35. Ruocco S.R.: Sensoren und Wandler fuer Roboter. Halsted Press, N.York 1990
36. Sborník 25. Konference o elektrických pohonech. Plzeň 1997
37. Herold H.: Sensortechnik. Huethig, Heidelberg 1993
38. Černý M.: Elektrické pohony II. Skripta VUT Brno 1979
39. Mráz Z.: Řídicí členy elektrických pohonů. Skripta VUT Brno 1988
40. firemní literatura LITTON: Synchros und Resolver, 1996
41. AMD&C (1998) 2, str. 86,94 a 96
42. Pinker J., Koucký V.: Analogové elektronické systémy. Skripta ZČU, Plzeň 1997
43. Robotizace výroby (PR a jejich řízení). Sborník DT Plzeň 1989.
44. Dorf R.C., Bishop R.H.: Modern Control Systems. Addison-Wesley Publishing Co, N.York 1995

45. Troch I.: Steuerung von Industrierobotern. Skripta TUW, Krems 1993.
46. Hopper E. (Maccon GmbH Mnichov): Der Linear-Servomotor kommt - warum? Etz (1997)11, s.8
47. firemní literatura EAAT (Linearantriebe), Chemnitz 1997
48. - „ - ANORAD / Maccon (Linear servo-motors), 1993
49. - „ - EAAT (Linearantriebe), Chemnitz 1998
50. SIEMENS (Katalog NC 60.1), 1996
51. BAUTZ (Linearmotoren), 1996
52. Lehmann R.: AC-Servo-Antriebstechnik (Grundlagen und Anwendungen), Francis, 1990
53. Novák P.: Krokové motory, jejich vlastnosti a použití. Automatizace (1994)6
54. firemní literatura Printed Motors (Miniatur Servoverstaeker), 1997
55. Hemati, N a kol.: Robust Nonlinear Control of BLDC Motors for Direct-Drive Robotic Application. IEEE Trans.on IE, 37(1990)6, s 460
56. firemní literatura fy THYSSEN, 1998
57. - „ - IBS_Magnet, 1998
58. Lawrenson P.J.: Switched Reluctance Drives (A Perspective). Conference IECM '92
59. Vas P., Dury W.: Future trends and developments in Intelligent Motion (June 1995)1
60. Scharf A.: State-of-the-Art and Future Trends PCIM (1998)3
61. Drobilík T. (AMTEK Brno) : Průmyslové snímače pro aplikace s průmyslovými pohony. Sborník 25. Konference o elektrických pohonech, Plzeň 1997
62. Kohl P., Holomek T. (ATAS Elektromotory Náchod): Návlekové resolvery . Sborník 25. Konference o elektrických pohonech, Plzeň 1997
63. firemní literatura fy HUEBNER (Sonderdruck: Elektrotechnik 69(1987)11, Vuerzburg
64. Šolc F.: Robot Modelling and Control. Skripta TUW, Krems 1993
65. firemní literatura fy. Thinkescape (Schrittmotoren - Antriebe) č.5
66. Kolíbal Z.: Průmyslové roboty I (Konstrukce). Nakladatelství VUT, Brno 1993
67. Kovacs K.P., Racz I.: Transiente Vorgaenge in Wechselstrommaschinen. 1959
68. Vondrášek F.: Výkonová elektronika (svazek III), skripta ZČU, Plzeň 1998
69. Němejc J., Cibulka V.: Základní terminologie z oblastí manipulace s materiálem, robotika. Skripta ZČU, Plzeň 1993.
70. Skudelny H.Ch.: Elektrische Antriebe. AB Verlag, Aachen 1995
71. Skudelny H.Ch.: Stromrichtertechnik. AB Verlag, Aachen 1995