

	ÚVOD	2
	SOUČASNÁ SITUACE LOGICKÉHO ŘÍZENÍ, SYNTÉZY LOGICKÝCH OBVODŮ A CHÁPÁNÍ STAVU LOGICKÉHO OBJEKTU	3
I.		
I. 1.	Současná koncepce logického řízení	3
I. 1. 1.	Programové logické řízení	10
I. 1. 2.	Optimální logické řízení	11
I. 1. 3.	Adaptivní logické řízení	11
I. 2.	Současné pojetí logických obvodů <i>ŘA</i>	13
I. 3.	Soudobé pojetí stavu a konečný automat	15
II.	CÍLE PRÁCE	20
III.	KRITIKA SOUDOBÉ SITUACE V LOGICKÉM ŘÍZENÍ, V NÁVRHU LOGICKÝCH OBVODŮ A V CHÁPÁNÍ STAVU LOGICKÉHO OBJEKTU	20
III. 1.	Porovnání klasického Gluškovova logického řízení s řízením podle Bellmana	21
III. 2.	„Živelné“ stavové trajektorie v logických obvodech se zpětnými vazbami	23
III. 3.	Stavové trajektorie v technologických <i>ŘO</i> a kanonická dekompozice	30
III. 4.	Identifikace technologického logického <i>ŘO</i>	39
III. 5.	Parametrické adaptivní logické řízení	40
III. 6.	Klasifikace řízených technologických zařízení	41
IV.	PŘEDKLÁDANÉ PARADIGMA LOGICKÉHO ŘÍZENÍ	41
IV. 1.	Konečnoautomatový model technologického objektu	41
IV. 2.	Konečnoautomatový model řízeného technologického objektu	46
IV. 3.	Logické řízení	48
IV. 4.	Programové logické řízení	58
IV. 5.	Optimální logické řízení	60
IV. 6.	Adaptivní logické řízení	65
	ZÁVĚR	70
	POUŽITÉ ZKRATKY	72
	POUŽITÁ OZNAČENÍ	73
	RESUMÉ	75
	LITERATURA	76
	PŘÍLOHA 1	79
	PŘÍLOHA 2	82