

Obsah

| | |
|--|-----------|
| 1 Úvod | 5 |
| 2 Měření inerciálních vlastností lidského těla | 8 |
| 2.1 Inerciální vlastnosti | 8 |
| 2.2 Hustota a hmotnost | 8 |
| 2.3 Poloha těžiště | 9 |
| 2.4 Moment setrvačnosti | 11 |
| 2.4.1 Metoda kyvu | 11 |
| 2.4.2 Výpočet momentů setrvačnosti z počítačové tomografie | 11 |
| 2.4.3 Metoda náhlého uvolnění | 12 |
| 2.4.4 Metoda tlumené oscilace | 12 |
| 2.4.5 Teoretické metody | 12 |
| 2.4.6 Regresní rovnice | 13 |
| 3 Moderní zobrazovací metody v medicíně | 15 |
| 3.1 Digitální obraz | 15 |
| 3.2 DICOM | 17 |
| 3.3 Radiologické zobrazovací metody | 17 |
| 3.3.1 Digitální rentgenová skiaskopie | 17 |
| 3.3.2 Výpočetní tomografie | 18 |
| 3.3.3 Magnetická rezonance | 20 |
| 3.3.4 Ultrasonografie | 22 |
| 4 Kvantitativní geometrie svalově-kosterního systému | 24 |
| 4.1 Zpracování CT snímků | 25 |
| 4.2 Vizualizace 3D geometrie | 26 |
| 4.3 Definice svalové geometrie | 27 |
| 5 Měření sil a tlaků v biomechanice | 28 |
| 5.1 Principy měření sil | 28 |
| 5.2 Neelektrické metody | 29 |
| 5.2.1 Tradiční metody měření síly – pružinové silometry | 29 |
| 5.2.2 Tradiční metody měření tlaku | 29 |
| 5.3 Optické metody | 31 |
| 5.3.1 Využití interference světla | 31 |
| 5.3.2 Změna intenzity světla změnou optické dráhy | 31 |
| 5.3.3 Fotoelasticita | 32 |
| 5.3.4 Snímače založené na optických vláknech | 32 |

| | | |
|----------|---|-----------|
| 5.4 | Detekce pomocí tlakově-senzitivních filmů | 33 |
| 5.5 | Použití balónů | 34 |
| 5.6 | Elektrické metody | 34 |
| 5.6.1 | Resistivní metody | 35 |
| 5.6.2 | Kapacitní metody | 38 |
| 5.6.3 | Piezoelektrické senzory | 38 |
| 5.6.4 | Indukční snímače | 42 |
| 5.6.5 | Magnetostriktční snímače | 42 |
| 6 | Elektromyografie | 43 |
| 6.1 | Zdroj EMG signálu | 43 |
| 6.1.1 | Elektrická aktivita činného svalu akční potenciál (AP) | 43 |
| 6.2 | Snímání EMG signálu | 44 |
| 6.2.1 | EMG elektrody | 44 |
| 6.2.2 | Umístění elektrod | 45 |
| 6.2.3 | Výhody a nevýhody povrchové EMG | 46 |
| 6.3 | Zpracování EMG signálu | 46 |
| 6.3.1 | Zpracování signálu v časové doméně | 46 |
| 6.3.2 | Zpracování signálu ve frekvenční doméně | 48 |
| 6.3.3 | Zdroje nepřesnosti v EMG signálu | 48 |
| 6.4 | Co vlastně EMG signál poskytuje? | 49 |
| 6.5 | Využití EMG signálu v biomechanice. | 49 |
| 6.5.1 | Aktivace svalu | 49 |
| 6.5.2 | Závislost síla - amplituda EMG signálu | 49 |
| 6.5.3 | Závislost síla - frekvence EMG signálu | 50 |
| 6.6 | Porovnání mezi objekty, svaly a kontrakcemi | 51 |
| 6.7 | Popis experimentu | 51 |
| 6.7.1 | Určení maximální izometrické síly | 51 |
| 6.7.2 | Popis experimentu | 52 |
| 6.7.3 | Pracovní postup | 52 |
| 7 | Experimentální určení charakteristik reologického modelu šlach | 54 |
| 7.1 | Úvod | 54 |
| 7.2 | Reologie | 54 |
| 7.2.1 | Základní reologické látky | 55 |
| 7.2.2 | Modelování látek skládáním látek základních | 57 |
| 7.2.3 | Látky viskoelastické (vazkopružné, pružnovláčné) | 63 |
| 7.3 | Reologické modely tkání | 70 |
| 7.3.1 | Reologický model šlachy | 70 |
| 7.3.2 | Experimentální určení koeficientů reologického modelu šlach | 71 |
| 7.3.3 | Dynamické uspořádání experimentu | 73 |