

Obsah

Poděkování	11
Úvod	13
1 Základní rovnice metody konečných prvků	21
1.1 Základní rovnice a princip virtuálních posunutí	21
1.1.1 Základní rovnice teorie pružnosti	22
1.1.2 Základní rovnice metody konečných prvků	24
1.2 Příklady	26
1.2.1 Osově zatížený přímý prut	27
1.2.1.1 Přesné řešení úlohy integrací podmínky rovnováhy	27
1.2.1.2 Princip virtuálních posunutí	28
1.2.1.3 Řešení metodou konečných prvků	29
1.2.2 Příklad 2D úlohy za podmínek rovinné deformace	38
1.2.2.1 Podmínky rovinné deformace	38
1.2.2.2 Odvození tříuzlového trojúhelníkového prvku	39
1.2.2.3 Vytvoření sítě a určení počtu stupňů volnosti	43
1.2.2.4 Sestavení matice tuhosti konstrukce – lokalizace	45
1.2.2.5 Výpočet uzlových posunů	46
1.2.2.6 Porovnání s přesným řešením	46
1.3 Vybraná specifika MKP v geotechnice	47
1.3.1 Strategie řešení nelineární úlohy	49
1.3.1.1 Newton–Raphsonova metoda	51
1.3.1.2 Optimální délka kroku (<i>line search</i>)	53
1.3.1.3 Kritérium konvergence	54
1.3.1.4 Porovnání vybraných metod na příkladu základového pasu	56
1.3.2 Zavedení účinku vody do modelu	59
1.3.2.1 Odvodněná zemina	62
1.3.2.2 Neodvodněná zemina	62
1.3.3 Výpočet exkavačních sil	63
1.3.4 Vliv okrajových podmínek	66

2	Typy konečných prvků v programu Geo5 MKP	69
2.1	Přehled prvků pro modelování zemního tělesa	70
2.1.1	Vektory napětí a přetvoření	72
2.1.2	Porovnání výpočtů s různými typy prvků	74
2.2	Tažené–tlačené prvky	76
2.2.1	Vyztužení svahu pomocí geotextilie	79
2.3	Ohýbané nosníkové prvky	80
2.3.1	Průběhy vnitřních sil na nosníku a kruhové desce	82
2.4	Kontaktní prvky	89
3	Materiálové modely	95
3.1	Principy formulace materiálového modelu	95
3.1.1	Invarianty napětí	96
3.1.1.1	Hlavní napětí	96
3.1.1.2	Střední napětí	97
3.1.1.3	Deviátor napětí	97
3.1.1.4	Ekvivalentní deviatorické napětí	97
3.1.1.5	Lodeho úhel	98
3.1.2	Invarianty přetvoření	98
3.1.2.1	Objemové přetvoření	98
3.1.2.2	Deviátor přetvoření	99
3.1.2.3	Ekvivalentní deviatorické přetvoření	99
3.1.3	Konstitutivní vztahy teorie pružnosti vyjádřené v invariantech	99
3.2	Základní modely teorie plasticity	100
3.2.1	Mohr–Coulombův model	101
3.2.2	Drucker–Pragerův model	103
3.2.3	Modifikovaný Mohr–Coulombův model	105
3.2.4	Modifikovaný Cam clay model	105
3.2.5	Hypoplastický model jílu	107
3.2.6	Konstitutivní vztahy pro kontaktní prvky	110
3.3	Modelování laboratorních testů	110
3.3.1	Edometrická zkouška	111
3.3.2	Trojosá smyková zkouška	113
3.4	Kalibrace a verifikace materiálových modelů	114
3.4.1	Kalibrace Mohr–Coulombova modelu	114
3.4.2	Kalibrace hypoplastického modelu pro jíl	116
3.4.2.1	Odhad φ_c	116
3.4.2.2	Určení κ^* a λ^* z edometrické zkoušky	118
3.4.2.3	Nastavení parametru N	120
3.4.2.4	Určení míry překonsolidace	122
3.4.2.5	Kalibrace parametru r	125

4	Modelování základů	127
4.1	Sedání základového pasu	127
4.1.1	Základová spára na povrchu terénu	128
4.1.2	Základová spára pod povrchem terénu	129
4.1.3	Vliv tuhosti základu	130
4.1.4	Příklad modelování základového pasu	130
4.1.4.1	Výsledky	132
4.2	Pilota	134
4.2.1	Vliv úhlu dilatance	134
4.2.2	Vliv kontaktních prvků	136
4.2.3	Příklad – praktická aplikace	137
4.2.3.1	Profil základové půdy	137
4.2.3.2	Geometrie modelu	138
4.2.3.3	Materiál piloty	138
4.2.3.4	Kontakty	138
4.2.3.5	Výpočet	139
4.3	Spolupůsobení piloty s deskou	140
4.3.1	Výsledky	142
4.4	Zatěžovací zkouška kruhovou deskou	142
4.4.1	Příklad	142
5	Pažení stavební jámy	145
5.1	Nosníkové prvky jako pažící konstrukce	145
5.2	Modelování kotev	146
5.3	Vliv koeficientu bočního tlaku v klidu	146
5.4	Interakce mezi zeminou a pažící konstrukcí	150
5.5	Příklad výstavby pažené stavební jámy	153
5.5.1	Parametry stavební jámy	153
5.5.1.1	Geologický profil	153
5.5.1.2	Kotevní prvky	153
5.5.2	Výpočetní model	155
5.5.2.1	Síť konečných prvků	155
5.5.2.2	Výpočetní fáze	156
5.5.2.3	Podzemní stěna	156
5.5.2.4	Podzemní voda	156
5.5.3	Výsledky	157
6	Stabilita zemních konstrukcí	159
6.1	Vliv sítě	160
6.2	Hladina podzemní vody	162
6.3	Výztužné prvky	162
6.3.1	Kotvy	163
6.3.2	Výztuhy	164

6.4	Porovnání s analytickými metodami	165
6.5	Vliv materiálového modelu	165
6.6	Kontaktní prvky v úlohách stability	166
6.7	Příklad posouzení stability pilotové stěny	172
6.7.1	Geologický profil	173
6.7.2	Výpočetní model	174
6.7.3	Výsledky	174
6.7.4	Porovnání s analytickými metodami	176
7	Modelování výstavby tunelu	179
7.1	Ražený tunel	179
7.1.1	Konvergenční metoda	179
7.1.2	Ostění	181
7.1.2.1	Primární ostění	182
7.1.3	Členěná čelba	186
7.1.3.1	Příklad	188
7.1.4	Podpůrné konstrukce	189
7.1.4.1	Kotvy	190
7.1.4.2	Zpevňující injektáž	192
7.1.5	Příklad výpočtu tunelu Brusnice	192
7.1.5.1	Cíl modelování	193
7.1.5.2	Velikost numerického modelu	194
7.1.5.3	Geologie v oblasti řezu	195
7.1.5.4	Síť konečných prvků	196
7.1.5.5	Exkavace	196
7.1.5.6	Primární ostění	197
7.1.5.7	Kontaktní prvky	198
7.1.5.8	Fáze výpočtu	198
7.1.5.9	Výsledky výpočtu	202
7.1.5.10	Porovnání výsledků numerického modelování a geotechnického monitoringu	204
7.2	Přesypávané konstrukce	205
7.2.1	Topologie modelu a profil základové půdy	206
7.2.2	Technologie výstavby a jednotlivé fáze hutnění	207
7.2.3	Výsledky výpočtu	208
8	Modelování proudění podzemní vody	213
8.1	Základní rovnice	214
8.1.1	Rovnice kontinuity	214
8.1.2	Okrajové podmínky	216
8.1.3	Darcyho zákon	217
8.1.3.1	Meze platnosti Darcyho zákona	218
8.1.3.2	Vliv anizotropie	219

8.1.3.3	Stanovení součinitelů permeability pro plně nasycené prostředí	220
8.1.3.4	Příklad simulace úplné studny a bloku zeminy	222
8.1.3.5	Stanovení proudových tlaků	226
8.1.4	Časová diskretizace rovnice kontinuity	227
8.2	Popis proudění v nenasyčené zemině	228
8.2.1	Stanovení parametrů van Genuchtenova modelu	230
8.2.2	Modely součinitele relativní permeability	232
8.2.2.1	Vliv parametrů modelu v úlohách neustáleného proudění	238
8.2.2.2	Nastavení počátečních podmínek	240
8.2.2.3	Zavedení okrajových podmínek do výpočtu	242
8.3	Příklady 2D modelování proudění v zemině	244
8.3.1	Vliv okrajových podmínek	245
8.3.1.1	Propustná, nepropustná a průsaková hranice	245
8.3.1.2	Využití vnitřní okrajové podmínky	247
8.3.1.3	Použití průsakové hranice uvnitř zemního tělesa nebo masívu	248
8.3.2	Ustálené proudění	249
8.3.2.1	Příklad modelování stávající heterogenní hráze	249
8.3.2.2	Příklad odvodnění a prolomení dna stavební jámy	252
8.3.3	Neustálené proudění	257
8.3.3.1	Příklad simulace průsaku vody sypanou hrází	257
8.3.3.2	Příklad inverzní úlohy – stanovení parametrů prostředí při vsakovací zkoušce	260
9	Konsolidace	263
9.1	Základní rovnice	263
9.1.1	Typy konečných prvků v programu Geo5 MKP	267
9.2	Příklady	268
9.2.1	Jednodimenzionální konsolidace	268
9.2.2	Konsolidace v podmínkách rovinné deformace	271
9.2.3	Zavedení kontaktních prvků do výpočtu	275
9.2.4	Zavedení nosníků do výpočtu	277
9.2.5	Nelineární konsolidace	280
9.2.6	Příklad konsolidace zemního tělesa pod náspem	286
9.2.6.1	Konsolidace v programu Geo5 Sedání	290
	Závěr	295
	Literatura	299
	Rejstřík	311