

Obsah

Předmluva.....	3
1. Statika	5
1.1 Určení síly v rovině a prostoru	5
1.2 Moment síly	9
1.3 Rovnováha bodu	14
1.3.1 Centrální rovinná silová soustava	14
1.3.2 Centrální prostorová silová soustava	15
1.4 Rovnováha tělesa	24
1.4.1 Obecná rovinná silová soustava. Rovnováha tělesa v rovině	24
1.4.2 Obecná prostorová silová soustava. Rovnováha tělesa v prostoru	29
1.5 Statická analýza rovinných soustav těles	36
1.6 Prutové soustavy	41
1.7 Geometrie hmot	46
1.8 Rovinné soustavy těles s pasivními odpory	57
2. Kinematika	64
2.1 Kinematika bodu	64
2.2 Kinematika tělesa	73
2.3 Analytické kinematické řešení soustav těles	78
3. Dynamika	83
3.1 Dynamika hmotného bodu	83
3.2 Dynamika soustavy hmotných bodů	94
3.3 Dynamika tuhého tělesa	99
3.4 Dynamika soustav těles – metoda uvolňování	109
3.5 Základy analytické dynamiky	114
3.6 Kmitání soustav s jedním stupněm volnosti	120
3.6.1 Volné kmitání netlumené soustavy	120
3.6.2 Volné kmitání tlumené soustavy	120
3.6.3 Vynucené kmitání	121
4. Řešení úloh pomocí programů	
MATLAB a WORKING MODEL	128
4.1 MATLAB	128
4.2 WORKING MODEL	138
Literatura	145