

Obsah

AUTORSKÝ KOLEKTIV.....	III
OBSAH.....	1
PŘEDMLUVA	3
ZKRATKY, NÁZVY A VÝZNAM PROMĚNNÝCH.....	4
PODKLADY	5
KAPITOLA 1 TEORETICKÁ VÝCHODISKA TVORBY MODELU	7
1.1 POČÁTEČNÍ PODMÍNKY SYSTÉMU	7
1.2 OKRAJOVÉ PODMÍNKY	8
1.3 POSOUZENÍ SRÁŽKOMĚRNÉ SÍTĚ PRO APLIKACI MODELU	8
1.4 HUSTOTA SRÁŽKOMĚRNÉ SÍTĚ.....	9
1.5 METODY VÝPOČTU PLOŠNÉ SRÁŽKY	11
1.6 TYPY POVODNÍ	12
1.7 PARAMETRY MODELU	12
1.7.1 <i>Nejistoty spojené s kalibrací</i>	13
1.7.2 <i>Otzáky časovo-prostorového rozdělení</i>	14
1.7.3 <i>Časová diskretizace</i>	16
1.7.4 <i>Prostorová diskretizace</i>	16
1.8 SLOŽITOST METODY A ÚSPĚŠNOST APLIKACE	18
1.9 PROJEKT DMIP	22
1.10 VAZBY MODELŮ VODNÍCH DĚL (VD) A S-O MODELŮ	22
1.11 OPERATIVNÍ ŘÍZENÍ VD V PODMÍNKÁCH NEURČITOSTI.....	23
KAPITOLA 2 KONCEPČNÍ ŘEŠENÍ MODELU LIPNO.....	25
2.1 PODKLADY	25
2.2 VÝCHODISKA.....	26
2.2.1 <i>Úprava časoprostorového měřítka</i>	27
2.2.2 <i>Úprava říčních modelů</i>	28
2.2.3 <i>Říční trasy</i>	28
2.3 SYSTÉM VÝPOČTU S-O MODELŮ A SNĚHOVÉHO MODELU	29
2.3.1 <i>Model RSNWELEV</i>	30
2.3.2 <i>Model tvorby a tání sněhové pokryvky SNOW-17</i>	31
2.3.3 <i>Srážko-odtokový model SAC-SMA</i>	33
2.3.4 <i>Říční modely TDR, Muskingum – Cunge MCT</i>	43
2.3.5 <i>Hydraulický model – FLDWAV</i>	43
2.4 KALIBRACE MODELŮ SNOW-17 A SAC - SMA	43
2.4.1 <i>Automatická optimalizace parametrů</i>	43
2.4.2 <i>Metoda SCE</i>	44
2.4.3 <i>Vicekriteriální optimalizace</i>	44
2.5 VYTVOŘENÍ POČÍTAČOVÉHO MODELU ŘÍZENÍ NÁDRŽI MANS	45
2.5.1 <i>MANS</i>	45
2.5.2 <i>Hydrologický systém</i>	46
2.5.3 <i>Dekompozice systému</i>	46
2.5.4 <i>Schematizace</i>	49
2.5.5 <i>Možné varianty výpočtu nádrží modelem MANS</i>	49
2.5.6 <i>Základní prvky modelů nádrží Lipno</i>	50
2.5.7 <i>Charakteristiky nádrži stanovené manipulačním řádem</i>	50
2.5.8 <i>Přehled hlavních komponent modelů nádrží</i>	51
2.5.9 <i>Okrajové podmínky modelu nádrži</i>	51
2.5.10 <i>Základní charakteristiky VD Lipno I a II</i>	51

2.6 MODEL SIMULACE ŘÍZENÍ NÁDRŽÍ A VODOHOSPODÁŘSKÝCH SOUSTAV HEC-RESIM	54
2.6.1 <i>Vlastnosti a vybavenost systému</i>	54
2.6.2 <i>Přehled modulů systému a jeho funkcí</i>	54
2.6.3 <i>Výpočtový modul</i>	55
2.6.4 <i>Abstrakce prvků vodohospodářské soustavy</i>	56
2.6.5 <i>Řízení vodohospodářské soustavy</i>	57
2.6.6 <i>Podklady pro řízení nádrží a VS</i>	58
2.7 ŘÍZENÍ DLE DISPEČERSKÝCH GRAFŮ	59
2.8 ŘÍZENÍ PODLE PRAVIDEL	60
2.8.1 <i>Souhrn</i>	61
2.9 OPERATIVNÍ PROVOZ	62
2.9.1 <i>Počáteční podmínky a jejich optimalizace</i>	62
2.9.2 <i>Modifikace za provozu</i>	62
KAPITOLA 3 SRÁŽKO-ODTOKOVÉ MODELY S PARAMETRY ODVOZENÝMI NA ZÁKLADĚ FYZICKO-GEOGRAFICKÝCH VLASTNOSTÍ POVODÍ	65
3.1 VÝBĚR POVODÍ	65
3.2 VLTAVA NAD LIPNEM-ZÁKLADNÍ ÚDAJE	65
3.3 PŘÍPRAVA ČASOVÝCH ŘAD	66
3.3.1 <i>Srázky</i>	66
3.3.2 <i>Teploty</i>	68
3.3.3 <i>Průtoky</i>	68
3.3.4 <i>Adjustované radarové vstupy</i>	69
3.3.5 <i>Charakteristiky půd VÚMOP</i>	69
3.4 SRÁŽKO-ODTOKOVÝ MODEL S PARAMETRY ODVOZENÝMI NA ZÁKLADĚ FYZICKO-GEOGRAFICKÝCH VLASTNOSTÍ POVODÍ	72
3.4.1 <i>Vhodná volba měřítka</i>	73
3.4.2 <i>Odvození parametrů modelu SAC-SMA pro povodí HPS Lipno.</i>	74
3.5 SCHEMATIZACE POVODÍ	79
3.6 VSTUP DAT DO VÝPOČTU	83
3.6.1 <i>Posouzení MAP</i>	85
3.6.2 <i>Varianty výpočtu</i>	86
3.6.3 <i>Simulace a výsledky</i>	86
3.6.4 <i>Výsledky simulaci</i>	87
LITERATURA	89