

Obsah

Předmluva	2
1 Hmotný bod a soustavy hmotných bodů	3
Příklady vhodné na řešení použitím základních vět dynamiky	27
2 Pohyb tělesa	32
2.1 Posuvný pohyb tělesa	32
2.2 Geometrie hmot	34
2.3 Rotační pohyb tělesa	41
2.4 Obecný rovinný pohyb tělesa	51
2.5 Sférický pohyb tělesa	64
2.6 Šroubový pohyb tělesa	70
2.7 Obecný prostorový pohyb tělesa	73
3 Soustavy těles	82
3.1 Metoda uvolňování	82
3.2 Metoda redukce hmotností a silových účinků	97
4 Virtuální práce — Lagrangeovy rovnice	110
5 Ráz těles	131
6 Relativní pohyb	143
7 Kmitání mechanických systémů	152
7.1 Volné kmitání systémů s 1° volnosti	152
7.2 Vynucené kmitání systémů s 1° volnosti	163
7.3 Kmitání soustav se dvěma stupni volnosti	183
7.4 Ohybové kmity nosníků a hřídelů. krouživé kmitání hřídelů	192
Literatura	198

