

OBSAH

1.	ÚVOD	strana	7
2.	VSTUPNÍ A VÝSTUPNÍ JEDNOTKY POČÍTAČU		9
2.1	Charakteristika vstupních a výstupních jednotek počítačů		9
2.2	Základní konstrukční skupiny periferních jednotek		11
2.3	Základní mechanické uzly periferních jednotek		16
2.4	Možnosti návrhu základních mechanických skupin		16
3.	RYCHLÉ ELEKTROMECHANICKÉ PŘEVODNÍKY S MALÝM PRACOVNÍM ZDVIHEM		18
3.1	Rychlé elektromechanické převodníky se stejnosměrným elektromagnetem		24
3.2	Materiály pro výrobu magnetických obvodů elektromagnetů		27
3.2.1	Kompaktní kovové materiály		29
3.2.2	Práškové kovové materiály		35
3.2.3	Kysličíkové materiály - ferity		36
3.3	Teoretické řešení elektromechanických převodníků se stejnosměrným elektromagnetem		39
3.3.1	Obecné vztahy		39
3.3.2	Řešení tepelného režimu systému elektromagnetu		40
3.3.3	Řešení elektromagnetického obvodu		46
3.3.4	Řešení elektrických obvodů		48
3.3.5	Stanovení rozložení magnetického toku podél magnetického obvodu		51
3.3.6	Stanovení magnetické vodivosti vzduchových mezer v magnetickém obvodu		64
3.3.7	Stanovení magnetické vodivosti obvodů rozptylových toků		69
3.3.8	Stanovení magnetického odporu feromagnetických částí magnetického obvodu		72
3.3.9	Dynamický systém, popisující chování elektromechanického převodníku se stejnosměrným elektromagnetem		74
3.3.10	Elektromechanický převodník bez funkčního zdvihu akčního členu		77
3.3.11	Elektromechanický převodník s funkčním zdvihem hmotných částí		83
3.3.12	Komplexní řešení elektromechanického převodníku metodou simulace systémů		95
4.	ELEKTROMECHANICKÉ PŘEVODNÍKY S VELKÝM ZDVIHEM		109
4.1	Servomotory		111
4.1.1	Servomotory na střídavý proud		111
4.1.2	Servomotory na stejnosměrný proud		120

Stejnosměrné servomotory s permanentními mag- nety	strana	122
Stejnosměrné servomotory s pohyblivou cívkou ...		122
Stejnosměrné lineární servomotory		125
4.2 Pohony s krokovými motory		128
5. MECHANICKOELEKTRICKÉ PŘEVODNÍKY		140
5.1 Snimače polohy		141
5.1.1 Analogové snimače polohy		141
5.1.2 Číslíkové snimače polohy		150
5.2 Snimače rychlosti		152
5.2.1 Analogové snimače rychlosti		152
5.2.2 Číslíkové snimače rychlosti		155
6. ELEKTROMECHANICKÉ SKUPINY VYBRANÝCH PERIPERNÍCH JEDNOTEK ...		156
6.1 Snimač děrné pásky		156
6.1.1 Snímací hlava		157
6.1.2 Zařízení pro transport pásky		158
6.2 Mechanická tiskárna		174
6.2.1 Vedení a pohon tiskacího mechanismu		176
6.2.2 Vedení a pohon záznamového papíru		177
6.2.3 Vedení a pohon nosiče barviva		184
6.2.4 Tiskací mechanismus a nosič typů		185
6.3 Souřadnicový zapisovač		215
6.3.1 Konstrukční uspořádání kompenzačních souřadni- cových zapisovačů		217
6.3.2 Základy teorie chování lineárního polohového servomechanismu		224
7. PŘEHLED DOPORUČENÉ LITERATURY		243