

Obsah.

1. Úvod	3
2. Program VYMSTA	3
2.1. Domácí úlohy ze statiky	4
2.2. Další využití programu VYMSTA	8
3. Program VYMKIM	9
3.1. Náhradní mechanismy	20
4. Výjimečné soustavy těles	21
5. Dynamické úlohy	24
5.1. Výpočet silového účinku zajišťujícího předepsaný pohyb mechanismu.	24
5.2. Numerické řešení pohybové rovnice mechanismu	29
6. Závěr	33
Literatura	33