

O B S A H

Kapitola I - Mechanika pohonů /Prof. Čadil/

Strana

1.1	Základní jednotky a odvozené vztahy	7
1.2	Kinematika pohonu	9
1.3	Statické zatížení	11
1.4	Setrvačné hmoty - moment setrvačnosti	14
1.4.2	Zrychlující a zpožďující moment	15
1.4.3	Momentová rovnováha - rovnice pohybu	18
1.5	Vlastní moment setrvačnosti motoru	19
1.6	Statická a dynamická stabilita	25
1.7	Příklady	28
1.8	Charakteristické skupiny poháněných zařízení	31

Kapitola II - Vlastnosti elektrických strojů /Prof. Čadil/

2.1	<u>Charakteristiky stejnosměrných strojů</u>	37
2.1.1	Stejnosměrné seriové motory	39
A.	Spouštění a řízení rychlosti	42
B.	Brzdění a obracení chodu	45
2.1.2	Motory derivační a cíze buzené	47
A.	Rozběh a řízení rychlosti	48
B.	Brzdění a reversace	52
2.1.3	Stroje stejnosměrné se smíšeným buzením	55
2.1.4	Přenosové funkce stejnosměrných strojů	58
2.2	<u>Charakteristiky indukčních asynchronních motorů</u>	67
2.2.1	Indukční motor s kotvou na krátko	71
2.2.2	Indukční motor s kroužkovou kotvou	74
2.2.3	Brzdění a obracení chodu - teplo v rotor. obvodu	78
2.2.4	Vliv nesouměrného napětí a vyšších harmonických	82
2.2.5	Kmitočtová regulace	83
2.2.6	Elektrický hřídel	84
2.2.7	Jednofázový a dvoufázový motor	87
2.2.8	Přenosové funkce, dynamické vlastnosti	88
2.3	<u>Synchronní motory</u>	89
2.3.1	Rozběh motoru a brzdění	91
2.3.2	Statická a dynamická stabilita	94
2.3.3	Reakční a synchronované motory	96
2.3.4	Přenosové funkce	97
2.4	<u>Trojfázové komutátorové derivační motory</u>	99
2.4.1	Motory napájené ve statoru - WE	99
2.4.2	Motory napájené v rotoru - Schrage	103
2.4.3	Přenosové funkce - dynamické vlastnosti	105
2.5	<u>Strojní (rotační) zesilovače</u>	106
2.5.1	Zesilovač s příčným polem - amplidyn	107
2.5.2	Rototrol - derivační a seriový	108
2.5.3	Regulační vlastnosti zesilovačů	108

2.5.4	Princip zrychleného buzení strojů	111
2.6.	<u>Magnetické zesilovače</u>	115
2.6.1	Jednofázové magnetické zesilovače	115
2.6.2	Trojfázové magnetické zesilovače	117

Kapitola III - Statické měniče /Doc. Černý/

3.1	<u>Úvod</u>	119
3.2	<u>Vlastnosti tyristorů</u>	121
3.2.1	Úvod	121
3.2.2	Statické vlastnosti tyristorů	121
3.2.3	Dynamické vlastnosti tyristorů	124
3.2.4	Sériové a paralelní řazení tyristorů	126
3.2.5	Dimensování tyristorů	127
3.2.6	Řízení tyristorů	127
3.3	<u>Měniče s přirozenou komutací</u>	128
3.3.1	Úvod	128
3.3.2	Zapojení měničů s přirozenou komutací	129
1.	Jednopulsní zapojení	129
2.	Dvoupulsní zapojení	135
3.	Trojpulsní zapojení	140
4.	Šestipulsní můstkové zapojení	142
5.	Vicepulsní zapojení	145
3.3.3	Mechanická charakteristika stejnosměrného motoru napájeného tyristorovým měničem	147
3.3.4	Zapojení měničů pro vratné stejnosměrné pohony	148
1.	Reversace s jedním měničem	148
2.	Reversační měničové systémy	150
3.3.5	Vliv měničů na elektrickou síť a na motor	155
3.3.6	Dynamické vlastnosti měničů	159
3.3.7	Jištění před nadprody a přepětím, dimensování měničů	161
3.3.8	Stavebnicové systémy tyristorových měničů	164
3.4	<u>Střídače s nucenou komutací, měniče kmitočtu</u>	166
3.4.1	Úvod	166
3.4.2	Vlastnosti jednofázového paralelního střídače	167
3.4.3	Trojfázové střídače s nucenou komutací	168
3.4.4	Nucená komutace	168
3.4.5	Řízení výstupního napětí střídače	172
3.4.6	Přímé měniče kmitočtu	174
3.5	<u>Střídače tyristorové spínače</u>	177
3.5.1	Střídače spínače	177
3.5.2	Střídače regulační spínače, regulátory	179
3.5.3	Řízení otáček asynchronních motorů statorovým napětím	182
3.6	<u>Pulsní měniče</u>	184
3.6.1	Stejnosměrné spínače	184
3.6.2	Základní vlastnosti pulsních měničů	185
3.6.3	Řízení stejnosměrného napětí	187
3.6.4	Brzdění s pulsními měniči	189
3.6.5	Pulsné řízený odpor	191

Kapitola IV - Skupiny strojů v pohonech /Prof. Čadil/

4.1	<u>Základní schema přeměny síťové energie</u>	195
4.2	<u>Stejnosměrné regulační pohony</u>	195
4.2.1	Motorgenerátory na stejnosměrný proud	196
4.2.2	Leonardův pohon	197
4.2.3	Leonardův vratný pohon	200
4.2.4	Stejnosměrný pohon napájený řízeným usměrňovačem	201
4.3	<u>Kmitočtová regulece</u>	206
4.3.1	Strojní měniče kmitočtu	207
4.3.2	Napájení motoru stříďačem	210
4.4	<u>Kaskádní pohony</u>	212
4.4.1	Kaskáda na stálý výkon	212
4.4.2	Kaskáda na stálý moment	214
4.5	<u>Synchronované vícemotorové pohony</u>	218

Kapitola V - Dimensování pohonů /Prof. Čadil/

5.1	Obecné rozdělení ztrát ve strojích	224
5.2	Dimensování při trvalém chodu o stálé rychlosti	226
5.3	Přetržité zatížení - přetržitý chod	231
5.4	Častý rozběh, žádá reversace	234
5.5	Krátkodobý chod	238
5.6	Vyrovnávání zatížení setrvačníkem	240
5.6.1	Neregulované vyrovnávání	240
5.6.2	Regulované vyrovnávání	245
5.6.3	Illignerův měnič	247