

O b s a h (II. díl EP).

Str.

III/A/ Základy mechaniky rozběhu a doběhu elektrických	
pohonů.	20
a/ Základní pojmy.....	20
b/ Točivé momenty.....	22
c/ Redukce momentu setrvačnosti.....	26
d/ Redukce hmoty.....	28
e/ Roztáčení setrvačných hmot (Rozběh).....	29
e/1/Počtařsko-grafické řešení rozběhu.....	33
Typické případy rozběhu.	37
e/2/Grafické řešení rozběhu.	39
f/ Zastavování rotujících, resp. pohybujících se	
hmot.(Doběh).	45
f/1/ Volný doběh.	45
f/2/ Zvolněné zastavování.....,	47
f/3/ Zrychlené zastavování.....	48
f/4/ Grafické řešení období zastavování.....	50
III/B/ Všeobecně o regulaci rychlosti motorů.	51
Regulace rychlosti.	52
Stručný přehled a rozbor nejdůležitějších a nej -	
používanějších způsobů regulace rychlosti	
elektromotorů.....	64
I/ Motory na proud stejnosměrný.	64
A/ Síť stejnosměrná	64
(Motor: derivační; seriový; s cizím buzením;	
WL-regulace; souspojení a protispojení).	
B/ Síť trojfázová.,.....	69
(WL-soustrojí; s konvertorem; WL-soustrojí	
s usměrňovačí; elektronická regulace; s mříž-	
kově řízenými usměrňovači.)	

II/ Trojfázové indukční motory	74
(Motor kroužkový; s kotvou nakrátko)	
Regulační soustrojí (kaskády)	
(Asynchronní kaskáda; kaskáda: Krämerova, Scherbiusova, SSW-Heylandova, BBC-Scherbiusova	
III/Kolektorové (komutátorové) motory.....	80
1/ Jednofázový seriový, jednofázový repulsní	
2/ Trojfázové kolektorové motory (motory regulační): seriový; derivační stat. napájený; derivační rotorově napájený (Schrage).	
III/C/ <u>Theorie řízení elektromotorů</u>	85
Úvod.	85
III/C/I/ <u>Řízení motorů na proud stejnosměrný</u>	87
I/1/ Seriové.	87
A/ Spouštění.	87
Stupně spouštěcího odporu.	89
B/ Regulace rychlosti (n ot/min) v chodu.....	91
Regulace změnou E_m	92
$\alpha/$ Změna E_m přídavným odporem	92
$\beta/$ Změna E_m změnou přiváděného napětí.....	94
Hospodárné skupiny trakčních motorů	94
Regulace změnou silotoku.....	95
C/ Zastavení ss-motoru seriového	96
Brzdění:	
$\alpha/$ Brzdění do odporů.....	96
Určení brzdících odporových stupňů	97
Příklad brzdění seriového ss-motoru do odporu..	103
$\beta/$ Brzdění seriovým ss-motorem do sítě (rekuperace).107	
$\gamma/$ Brzdění seriov.ss-motoru protiproudem	108
D/ Reversace (obrácení chodu) seriového ss-motoru ..	110
III/C/I/2/ SS-motory derivační.....	111
I/2/A/ Spouštění.....	111
Odporové spouštěcí stupně, nestejnoměrnost	
spouštění ($\xi = \frac{J_{max}}{J_{min}}$)	112

Srovnání rozběhových křivek (obr. III C-159) motorů:	
I k-kotva; II v-kotva; a IIIb-kotva běžného pro- vedení	362
B/2/ Regulace rychlosti k-motorů, b-motorů, v-motorů ..	363
C/2/ Zastavení, příp. brzdění 3-fáz. motorů s k-kotvou b-kotvou a v-kotvou	364
D/ Reversace k-motorů, b-motorů a v-motorů	365
Spouštěcí spojky	365
1/ Spouštěcí spojky bez časového zpoždění záběru	365
2/3/ Spouštěcí spojky s časovým zpožděním záběru	366
<u>II/2/c/ Rízení 3-fáz. motorů s kotvou vinutou, ale bez sběracích kroužků. Automatické spouštění. - Automa-</u>	
tické kotvy	369
A/ Spouštění	369
Automatická kotva Weissberg-Simplex -ČKD	372
Automatická kotva SSW	376
Automatická kotva BBC	377
B/ Regulace rychlosti v chodu motorů s automatickou kotvou.	378
C/ Zastavení motoru s automatickou kotvou	378
D/ Reversace motorů s automatickou kotvou	378
<u>II/2/d/ Rízení 3-fáz. indukčních motorů synchroni- sovaných (si-motory)</u>	379
A/ Spouštění	379
B/ Regulace rychlosti	379
C/ Zastavení	379
D/ Reversace	379
<u>II/2/e/ Rízení trojfázových kompensovanych motorů</u>	379
A/ Spouštění	380
B/ Regulace rychlosti	379
C/ Zastavení	379
D/ Reversace	380
<u>II/2/f/ Rízení jednofázových motorů indukčních</u>	383
A/ Spouštění	383

Způsoby spouštění ji-motorů	381
Řazení s tlumivkou v pomoc. fázi..	381
Řazení s odporem a tlumivkou v p.f.	382
Řazení s kondensátorem.....	383
Rozběhové hodnoty (J_Z, M_Z) $\frac{1}{3}$ HP - ji- motoru s kon-	
densátorem	384
Arno spojení k provisornímu jednofázovému připo-	
jení 3-fázových motorů k 3-fáz.síti	384
B/ Regulace rychlosti ji-motorů.....	386
C/ Zastavení ji-motorů	386
D/ Reversace ji-motorů	386
II/2/ / Řízení dvoufázových motorů indukčních	386
II/3/ /a/ Řízení jednofázových kolektorových motorů serio-	
vých	387
A/ Spouštění	387
1/ předřazeným proměnlivým odporem	387
2/ spouštěcím (auto)transformátorem	387
Určení spouštěcích stupňů napětí (odboček) spouště-	
cího autotransformátoru	389
B/ Regulace rychlosti v chodu jks -motoru	394
C/ Zastavení jks-motoru	395
Brzdění (do odporu; rekuperaci; proti proudem)	
(obr. IIIIC-185a,b,c).....	395
D/ Reversace (obracení chodu)	396
II/3/ /b/1/ Řízení kolektorových motorů repulsních	397
A/ Spouštění	397
(Repulsní motor s jednou sadou kartáčů; se dvěma sa-	
dami kartáčů v "seriovém spojení"; Déri-motor	398
B/ Regulace rychlosti repulsních motorů	399
C/ Zastavení repulsního motoru	400
Brzdění (do odporu, rekuperaci)	400
D/ Reversace.....	400
II/3/ / Řízení trojfázových kolektorových motorů	400
a/ <u>Seriové</u>	400

A/ Spouštění	401
B/ Regulace rychlosti	401
Labilita chodu; dvě sady kartáčů	402
C/ Zastavení tks-motoru	403
Brzdění	403
D/ Reversace	404
II/3/ / b/1/ <u>Rízení trojfázových kolektorových motorů</u>	
derivačních statorově napájených	404
A/ Spouštění	404
B/ Regulace rychlosti v chodu	405
Přibližná energetická bilance při regulaci tkd-motoru statorově napájeného pro regulační rozsah 1:3	405
C/ Zastavení statorově napájeného tks-motoru	407
Brzdění tks-motoru	407
D/ Reversace tks-motoru	407
II/3/ / b/2/ <u>Rízení tks-motorů s napájením rotorovým</u>	
(Schrage)	408
A/ Spouštění	409
B/ Regulace rychlosti v chodu tks-motoru rotorově napájeného	409
Srovnání hospodárnosti regulace: asynchr.mot.od- porem v rotoru; WL-regulace; Schrage-motoru ..	411
Poznámka k posouvání kartáčků u Sch-motoru	414
C/ Zastavení, brzdění, reversace Sch-motoru	414
Nejdůležitější výhody Sch-motoru uplatňující se při ří- zení (spouštění, regulaci rychlosti, zastavování, brzdění)	415
IV. <u>Nárazová zařízení (vyrovnávací).</u>	416
Princip akumulace energie	417
1/ System Elgar-Ward-Leonard	418
2/ System Langhofer-Mayerbergův	425
3/ System Thallmayerův	427
4/ Mechanická akumulace s hlavním motorem asynchro- asynchronním	425

	str
Akumulace chemická	430
1/ Ifflandův systém /hlavní motor stejnosměrný, síť trojfázová	430
2/ Hlavní motor i síť trojfázová	432
Parní kotel jako akumulátor	433
V. Oteplování a ochlazování elektromotorů	435
1/ Trvalý chod motoru.....	438
2/ Krátkodobý chod motoru	439
Tepelná přetížitelnost motorem	440
3/ Přerušovaný / přetržitý/ chod / provoz/ ...	441
Zatěžovatel (relativní doba zapnutí).....	442
Příklad určení přerušovaného výkonu z vý- konu trvalého /3-fázového motoru úplně uzavřeného/	446
4/ Effektivní hodnota proudu $/I_{eff}/$, případně momentu $/M_{eff}/$, případně výkonu $/N_{eff}/$...	450
(<u>Určení výkonu motoru při přerušovaném chodu</u>)	

	Str.
Příklad určení odporových spouštěcích stupňů derivačního ss-motoru; řešení %-vým způsobem.....	116
Tabulka odporových spouštěcích stupňů (v % R_n).....	120
Diagram k rychlému určování odporových spouštěcích stupňů derivačního ss-motoru (obr.IIIC-22).....	121
Příklad použití diagramu obr.IIIC-22.....	122
I/2/B/Regulace rychlosti ss-motorů derivačních.....	122
Změnou E_m	123
Určení regulačního odporu R_x	123
Příklad výpočtu účinnosti odporové regulace (η_{reg})....	125
Změnou Φ	127
Informativní údaje regulačního ss-motoru derivačního..	128
I/2/C/Zastavování ss-motorů derivačních.....	129
Brzdění ss-motorů derivačních.....	130
α/ Brzdění do odporu (s buzením vlastním; s buzením cizím).....	130
β/ Brzdění rekuperací	131
γ/ Brzdění protiproudem	132
I/2/D/ Reversace ss-motoru derivačního.....	133
I/3/ SS-motory kompoundní.....	133
A/Spouštění;B/Regulace;C/Zastavování;D/Reversace;	133
Brzdění ss-motoru kompoundního D/Reversace ss-motoru kompoundního	134
Zvláštní způsoby řízení ss-motorů.....	136
1/Regulace ss-motorů ve spojení Ward-Leonardově	136
Křivky praktických hodnot regulačního odporu R_d (obr.IIIC-28b).....	140
2/WL-regulace generátorem se třemi budicími vinutími. Konstrukce charakteristiky $n(M)$ ("vodopádové") Určení protikompoundních a-závitů.....	140
3/WL-regulace s řídicím dílamem s rotačními regulátory (amplidyn, rototrol). (Viz "Rotační regulátory str.179).....	143
4/WL-regulace s použitím suchých usměrňovačů pro buzení řídicího dynamika R_d a hlavního motoru M (Leonard-motoru)	144

5/ Regulace rychlosti ss-motoru souspojením a proti-	
spojením s přídavným dynamem.....	148
6/ Regulace rychlosti ss-motorů s použitím rtuťových	
usměrňovačů. Vliv kathodové tlumivky na charak-	
teristiky rychlosti ss-motoru (M) "Křížové" spo-	
jení usměrňovačů pro pohon s vratným chodem. Ú -	
činnost usměrňovacího zařízení.....	150
7/ <u>Rízení ss-motorů s použitím mřížkově řízených</u>	
<u>thyatronů</u> . Výhody thyatronového řízení ss-moto-	
rů.....	157
1/ Rízení thyatronu proměnlivým ss-napětím	
na mřížce	160
2/ Rízení thyatronu napětím kombinovaným z na-	
pěti stejnosměrného a střídavého	162
3/ Rízení thyatronu dvěma ss-napětími a jedním	
střídavým.....	164
4/ Rízení thyatronu ss-napětím $e_{ss} = \text{konst.}$ a stří-	
davým $e_{st} = \text{konst.}$, ale s proměnlivým pošinutím	
fáze proti napětí anodovému	165
Komplexní můstek	166
Transduktor	167
Několik nejpoužívanějších způsobů řízení thyatronu	
t.zv. regulačním můstkem.....	168
1/ LR-můstek	168
2/ CR-můstek	170
Alternativní řazení regulačního RL-můstku přes	
mřížkový transformátor (můstek v primárním ob-	
vodu mřížkového transformátoru).	171
Další alternativní řazení regulačního RL-můstku	
(můstek v sekundárním (nn) obvodu mřížkového	
transformátoru.)	171
Řazení regulač.RL- resp. CR-můstku při dvojcest-	
ném spojení thyatronu.....	172

Thyatronové řízení ss-motorů zlepšené použitím impulsového (nárazového) transformátoru.....	173
Poznámky k automatickému řízení el. motorů v el. pohonech.....	176
Principiální blokové schema automatického řízení	177
Rotační regulátory (resp. zesilovače).....	179
<u>A/Rotační zesilovač s příčným polem (amplidyn).....</u>	180
Provedení (schematické) točivého zesilovače s příč- ným polem	182
<u>B/Točivý zesilovač (amplidyn) použity jako budič WL-dynama (Řízení zdvihu lžice rýpadla)</u>	185
<u>C/Rototrol. Princip.....</u>	188
Rototrol s cizím buzením a seriovým (vlastním)	190
Rototrol s 3-mi budicími vinutími	192
Činitel zesílení (Vstupní, výstupní výkon).....	191
Rototrol pro automatickou regulaci s 3-mi budicími vinutími: nařizovacím, řídicím a seriovým (Vlast- ním)	192
Základní použití rototrolu.....	194
1/ Rototrol k udržování konst. proudu Leonard-motoru ..	194
2/ Rototrol k regulaci napětí dynama WL-soustrojí ..	196
3/ Rototrol k udržování konst. rychlosti Leonard- motoru.....	197
<u>III/C/-II/Řízení motorů na proud střídavý</u>	199
<u>III/C/-II/1/ Synchronní motory trojfázové (SY-motory).....</u>	199
A/ Spouštění	199
a/ Roztáčecím motorem	199
Výkon roztáčecího motoru	200
Postup při spouštění (roztačení) SY-motoru	201
b/ Spouštění SY-motoru jeho vlastním asynchron- ním momentem.	203
Spouštění s redukovaným napětím	205
Výkon a typ spouštěcího transformátoru	208

Principielní schema a postup pro spouštění SY- motoru s vlastním rozběhem	209
Používané způsoby spouštění trojfázových SY-mo- torů (s vlastním asynchronním rozběhem)	211
Rozbor používaných způsobů spouštění SY-motorů ..	211
A/ Spouštění přímým připojením k síti na plné na- pětí (obr.IIIC-70a,b)	215
B/ Spouštění SY-motorů postupným zapínáním para- lelních větví statorového vinutí (obr.IIIC-71a,b)	217
1/ Vystřídání drážek stator.vinutí (zvětšení jeho reaktance)	218
2/ Vystřídání pásem stator.vinutí (dtto)	218
Postup při spouštění	220
C/ Spouštění SY-motorů přes (seriovou)tlumivku ..	223
Počátké určení reaktance X_{t1} tlumivky	224
Grafické určení reaktance X_{t1} "	224
Postup při spouštění	225
Spouštění SY-motoru přes ohmický odpor	225
Určení předřazeného odporu	225
D/ Spouštění SY-motorů spouštěcím (auto)transfor- mátorem. Způsob Korndorferův.	227
Určení převodu Korndorferova spouštěcího auto- transformátoru.	230
Grafické určení převodu ν	230
Postup při spouštění	231
Praktické (přibližné) hodnoty M_Z a J_Z při spouště- ní sy-motorů dle Korndorfera	233
E/ Spouštění sy-motorů přepínáním $\lambda-\Delta$	233
Záběrové poměry (proud, resp. moment)	234
Postup při spouštění	235
F/Spouštění sy-motoru seriově-paralelním řazením (dvou) paralelních větví stator.vinutí	236
Záběrové poměry (proud, resp. moment)	237
Spouštění sy-motoru kombinací odporu a kapacity	238

Postup při spouštění	238
O zapínání budicího vinutí, resp. nabuzení k synchronizaci sy-motoru. - Velikost budicího proudu.	242
Mezný skluz s_m (dle Hellera, Provazníka)	243
Velikost budicího proudu pro synchronizaci sy-motoru	244
Vyjimečný případ spouštění sy-motoru	247
I/2/B/ Regulace rychlosti (n ot/min) sy-motorů.	247
C/ Zastavení sy-motoru.	248
Dvoufázové sy-motory	248
Jednofázové sy-motory.	248
D/ Reversace sy-motorů	248
III/C/-II/2/ Řízení asynchronních (indukčních) motorů	249
/a/ trojfázové, kroužkové	249
A/ Spouštění (Rozbor rozběhových poměrů: M_Z, J_Z atd.)	249
Stanovení odporových stupňů spouštěcích (počet, velikost)	255
Vliv rozptylu na velikost spouštěcích stupňů	262
Praktické vztahy pro výpočet spouštěcího odporu R_n	264
Srovnání rozběhu ss-motoru (až derivačního či seriového) s motorem asynchronním	265
Grafický způsob určování spouštěcích odporů	266
pro rozběh asynchronního kroužkového motoru	
B/ Regulace rychlosti (<u>n</u> ot/min) trojfázových motorů kroužkových	270
B/1/ Regulace rychlosti 3-fázových s-motorů změnou odporu v rotoru (sekund.odporu): regulace odpo- rová	270
Určení odporových stupňů pro (odporovou)regu- laci rychlosti 3-fáz.s-motorů	272
Vlastnosti (resp. medostatky) odporové regulace ..	273
2/ Regulace (resp. změna) rychlosti 3-fáz.s-mo- torů změnou počtu pólů (<u>2p</u>)	274

Dvě vinutí	274
Jedno vinutí (přepínatelné)	275
Princip přepínatelného vinutí pro dvě rychlosti (1,2) (Schema spojení, přepínání, poměry důležitých hodnot)	275
Dvouvrstvové vinutí přepínatelné na počet pólů p a 2p: spojení pro stejný moment (důležité poměry k posouzení provozních vlastností) spojení pro stejný výkon (dtto)	279
B/3/ Regulace rychlosti (n ot/min) asynchronních trojfázových motorů změnou kmitočtu	283
C/ Zastavení 3-fáz. motorů kroužkových.-Elektr. brzdění.	283
O způsobech elektr.brzdění u 3-fázových s-moto- rů.	285
α / Brzdění do odporu.	285
β / Brzdění rekuperací.	285
γ / Brzdění protiproudem	287
Brzdné charakteristiky při brzdění protiproudem Konstrukce brzdných charakteristik (u_2/M)	290
Automatické odpojení motoru po protiproudovém dobrzdění do klidu (obr.IIC-117)	293
δ / Brzdění v jednofázovém spojení	296
ϵ / Brzdění 2-ma motory	297
η / Brzdění nesymetrickým spojením fází	298
ϑ / Brzdění stejnosměrným proudem	299
D/Reversace 3-fáz.asynchronního s-motoru	304
<u>Způsoby hospodárné regulace rychlosti 3-fázových s-motorů.</u>	305
1/ Asynchronní kaskáda	305
2/ Kaskadní spojení asynchronního 3-fázového s-motoru s jinými stroji k hospodárné regu- laci rychlosti (n ot/min)	310

Princip způsobu práce regulačních soustrojí k hospo-	
dárné a spojité (kontinuální) regulaci rychlosti	
3-fáz. asynchronních s-motorů	311
Kompensace účiníku při regulaci rychlosti regulač-	
soustrojím	313
Rozdělení nejpoužívanějších kaskád.	315
a/ Trojfázová - stejnosměrná <u>kaskáda Krämerova</u>	
(Schema obr. IIIC-133)	315
Způsob práce Krämerovy kaskády	316
Poznámky k volbě a provedení jednotlivých strojů	
kaskády:	319
1/ Hlavní motor	319
2/ Konvertor	320
3/ Pomočný motor	321
Spouštění kaskády Krämerovy	322
b/ Trojfázová kaskáda s 3-fáz. motorem kolektoro-	
vým (<u>BBC-Scherbins</u>). (Schema obr. IIIC-134a,b,c) ..	322
Spouštění kaskády BBC-Scherbinsovy	323
c/ <u>Kaskády s motorgenerátorem</u>	325
/ stejnosměrným-trojfázovým (SSW-Heyland, obr.	
IIIC-135)	
Spouštění kaskády	325
/ trojfázovým-trojfázovým (BBC-Scherbins, obr.	
IIIC-136)	
Srovnání běžných způsobů regulace rychlosti 3-fáz.	
s-motorů (obr. IIIC-137a,b)	326
<u>III/C/II/ b/ Řízení 3-fáz. asynchronních motorů s kotvou</u>	
nakrátko	329
(k-motory, b-motory, v-motory)	329
A/ Spouštění	329
1/ Motory s obyčejnou kotvou nakrátko (k-motory) ..	329
Moment a proud při spouštění k-motorů	330
a/ Spouštění k-motorů statorovým spouštěčem (odpo-	
rem vřazeným do statoru) (obr. IIIC-138, resp.	
IIIC-139)	330

b/ Spouštění 3-fázových k-motorů spouštěcím(auto)-	
-transformátorem (obr.IIIC-140)	334
c/ Spouštění 3-fázových k-motorů přepínačem	
(obr.IIIC-141)	337
<u>2/ Spouštění motorů se speciální kotvou nakrátko</u>	340
Boucherot (b-motorů)	340
Srovnávací tabul.(obr.IIIC-143) rozběhových poměrů	
k-motorů a b-motorů	341
Poznámky ku spouštění (rozběhu) motorů s kotvou Bou-	
cherot.	341
<u>1/ Rozběhové charakteristiky b-motoru normálního pro-</u>	
<u>vedení</u>	342
a/ ČKD-Stalingrad (Vysočany), obr.IIIC-144b	342
b/ Oerlikon (Švýcarský), obr.IIIC-145b	344
<u>2/ Rozběhové charakteristiky výtahového b-motoru</u>	
(obr.IIIC-146b)	345
<u>3/ Rozběhové charakteristiky b-motoru pro textilní</u>	
pohony (obr.IIIC-147b)	347
<u>4/ Rozběhové charakteristiky b-motoru pro pohon čer-</u>	
padel (obr.IIIC-148b)	347
<u>3/ Spouštění motorů s kotvou vírovou</u>	348
Srovnání rozběhových charakteristik k-motoru a	
v -motoru	349
Poznámky k rozběhu motoru s kotvou vírovou (v-mo-	
torů)	350
Srovnání tří charakteristických vírových kotev.....	354
Srovnávací tabulka hodnot: R_r, R_b, x_r, x_b x tří	355
charakteristických kotev vírových (Obr.IIIC-	
-153 a,b,c)	355
Rozbor a srovnání rozběhových křivek v-motorů	
s různými tvary drážek a vodičů v rotoru.	356
Rozbor a srovnání celkového průběhu rozběhových ...	359
křivek (J resp. $M(n_2)$) v-motorů : a/b/s hlubokými	
drážkami,c/L-drážkou, d/dvojitou drážkou (obr.	
IIIC-158a,b,c,d)	360