

# Obsah

<i>Předmluva</i> . . . . .	9
----------------------------	---

## *I. Selsyny*

1. Vysvětlení funkce selsynů a jejich konstrukce . . . . .	11
2. Spojení selsynů pro přímý přenos úhlů . . . . .	21
3. Různé způsoby použití selsynů pro přímý přenos úhlů . . . . .	27
4. Spojení selsynů pro přímý přenos úhlů s diferenciálním selsynem . . . . .	34
5. Můstkové spojení selsynů . . . . .	39
6. Můstkové spojení selsynů s diferenciálním vysílačem . . . . .	42
7. Různé příklady použití můstkového spojení selsynů . . . . .	42
8. Lineární otočný transformátor a rozkladač . . . . .	45
9. Provedení selsynů a lineárních transformátorů a rozkladačů československé výroby . . . . .	48
10. Montáž a připojení selsynů . . . . .	62
11. Nulování selsynů a uvedení do provozu . . . . .	68
12. Údržba a oprava selsynů . . . . .	69
13. Příčiny špatné činnosti selsynových soustav . . . . .	76
14. Skladování záložních selsynů . . . . .	76

## *II. Střídavé indukční tachogenerátory soustavy Ferraris*

15. Popis tachogenerátoru . . . . .	78
16. Výklad činnosti tachogenerátoru . . . . .	80
17. Technické údaje tachogenerátoru . . . . .	84
18. Chyby tachogenerátoru a příčiny jejich vzniku . . . . .	87
19. Zbytkové napětí . . . . .	87
20. Příčiny rozkmitu zbytkového napětí . . . . .	91
21. Příčiny amplitudové a fázové chyby . . . . .	92

22. Způsoby potlačení chyb tachogenerátoru . . . . .	93
24. Zmenšení rozkmitu zbytkového napětí . . . . .	94
23. Způsoby snížení zbytkového napětí . . . . .	98
25. Způsoby potlačení amplitudové a fázové chyby . . . . .	100
26. Potlačení chyb tachogenerátoru způsobených vnějšími vlivy . . . . .	100
27. Porovnání střídavých indukčních tachogenerátorů se stejnosměrnými tachodynamky a trvalými magnety . . . . .	102
28. Vyráběné typy střídavých indukčních tachogenerátorů . . . . .	103
29. Tachogenerátor typu XCJB52B . . . . .	103
30. Tachogenerátor typu F 24 LD 28 . . . . .	106
31. Tachogenerátory typů F25LD31 a F25LD35 . . . . .	109
32. Motorgenerátor ST122 . . . . .	112
33. Směrnice pro montáž a přezkoušení tachogenerátorů . . . . .	118

### III. Střídavé tachogenerátorky

34. Jednofázový tachogenerátorek J13A1 . . . . .	119
35. Trojfázový tachogenerátorek G25QE . . . . .	122

### IV. Stejnosměrná tachodynamka

36. Požadavky, vlastnosti a provedení . . . . .	125
37. Stejnosměrná tachodynamka s komutátorem a trvalými magnety K4A1, K5A1 a K10A1 . . . . .	129
38. Stejnosměrné výkonové tachodynamko K9A1 pro těžké provozní podmínky . . . . .	136
39. Tachodynamko s cizím buzením typu FD3K5B . . . . .	142
40. Tachodynamko s vlastním buzením typu K1UR113 . . . . .	148

### V. Dvoufázové asynchronní servomotorky s rotorem nakrátko

41. Vlastnosti, použití a provedení . . . . .	150
42. Příklad použití asynchronního servomotorku a stejnosměrného tachodynamka v dynamometru k proměřování charakteristik servomotorků . . . . .	153
43. Dvoufázové asynchronní servomotorky pro kmitočet 400 Hz s rotorem nakrátko . . . . .	158
44. Dvoufázový asynchronní servomotorek pro kmitočet 400 Hz, výkonu 250 W s rotorem nakrátko, typu J12B1 . . . . .	167



45. Dvoufázové asynchronní servomotoroky pro kmitočet 50 Hz s rotorem nakrátko . . . . .	176
46. Dvoufázový asynchronní servomotorek pro kmitočet 50 Hz výkonu 250 W s rotorem nakrátko typu J12A1 . . . . .	182
47. Dvoufázové asynchronní servomotoroky pro kmitočet 50 Hz s rotorem nakrátko pro těžké provozní podmínky . . . . .	184
<i>VI. Stejnoseměrné servomotoroky</i>	
48. Druhy, způsob seřízení a provedení . . . . .	201
49. Stejnoseměrné servomotoroky s trvalým magnetem . . . . .	201
50. Stejnoseměrný servomotorek s převodem . . . . .	214
<i>VII. Krokové servomotoroky</i> . . . . .	220
<i>VIII. Synchronní hysterézni motoroky</i>	
52. Vznik, činnost a provedení . . . . .	221
53. Synchronní hysterézni motorek MT13 . . . . .	222
54. Synchronní hysterézni motorek MH 4 . . . . .	237
<i>IX. Spojování hřídelů</i>	
55. Požadavky na spojení hřídelů . . . . .	243
56. Příklady způsobu spojení . . . . .	243
<i>Literatura</i> . . . . .	247