

<b>Úvod</b>	11
<b>1. Teorie impulsu</b>	13
1.1 Základní pojmy	13
1.2 Přirozená exponenciální funkce	20
1.3 Čtyřpól	22
1.3.1 Derivační obvod $RC$	23
1.3.2 Integrační obvod $RC$	27
1.3.3 Derivační obvod $LR$	29
1.3.4 Integrační obvod $LR$	30
1.4 Přenos	31
1.4.1 Vysvětlení pojmu	31
1.4.2 Útlumová a fázová charakteristika ideální soustavy	34
1.4.3 Přenos u derivačního obvodu $RC$	35
1.4.4 Přenos u integračního obvodu $RC$	39
1.4.5 Průchod napěťového skoku derivačním obvodem	42
1.4.6 Průchod napěťového skoku integračním obvodem $RC$	44
1.4.7 Vliv velikosti $\tau$ na tvar výstupního napětí derivačního obvodu $RC$	44
1.4.8 Vliv velikosti $\tau$ na tvar výstupního napětí integračního obvodu $RC$	45
1.4.9 Souvislost mezi útlumem $k$ derivačního obvodu $RC$ pro vstupní napětí sinusové a mezi $\tau$ obvodu při stálém kmitočtu	46
1.4.10 Souvislost mezi útlumem $k$ integračního obvodu $RC$ pro vstupní napětí sinusové a mezi $\tau$ obvodu při stálém kmitočtu	47
1.4.11 Definice dolního mezního kmitočtu $f_d$ u derivačního obvodu $RC$	48
1.4.12 Definice horního mezního kmitočtu $f_h$ u integračního obvodu $RC$	51
1.4.13 Přenos čela a vrcholu impulsu u čtyřpólů	52
1.4.14 Průchod obdélníkového impulsu derivačním obvodem $RC$	52
1.4.15 Průchod obdélníkového impulsu integračním obvodem	55
1.4.16 Šířka čela impulsu na výstupu integračního obvodu, je-li na vstupu napěťový skok	57
1.4.17 Příklady na průchod impulsů libovolného tvaru derivačním obvodem	57

<b>2. Zesilovače impulsů</b>	<b>60</b>
<b>2.1 Impulsové zesilovače</b>	<b>60</b>
<b>2.1.1 Jeden stupeň zesilovače s odporovou vazbou</b>	<b>61</b>
<b>2.1.2 Zesilovače dvou a několikastupňové</b>	<b>70</b>
<b>2.1.3 Průběh vzestupného čela impulsu</b>	<b>70</b>
<b>2.1.4 Průběh vrcholu impulsu</b>	<b>76</b>
<b>3. Multivibrátory</b>	<b>79</b>
<b>3.1 Rozdělení a vlastnosti multivibrátorů</b>	<b>79</b>
<b>3.1.1 Základní rozdělení multivibrátorů</b>	<b>79</b>
<b>3.1.2 Vlastnosti obecného a ideálního spínacího prvku</b>	<b>80</b>
a) Charakteristika tranzistoru zapojeného jako spínací prvek	80
b) Tranzistor ve stavu, kdy nevede	81
c) Tranzistor ve stavu, kdy vede	82
<b>3.2 Elektronkové multivibrátory</b>	<b>83</b>
<b>3.2.1 Ástabilní multivibrátor</b>	<b>83</b>
a) Základní pojmy a činnost	83
b) Výpočet prvků astabilního multivibrátoru	85
c) Doba kmitu astabilního multivibrátoru	91
<b>3.2.2 Monostabilní multivibrátor</b>	<b>95</b>
a) Základní pojmy a činnost	95
b) Výpočet monostabilního multivibrátoru	96
c) Čas nestabilní polohy	99
<b>3.2.3 Bistabilní multivibrátor</b>	<b>102</b>
a) Základní pojmy a činnost	102
b) Podmínky pro rovnovážné stavy obvodu	104
c) Spouštění obvodu	107
d) Návrh multivibrátoru	109
<b>3.3 Tranzistorové multivibrátory</b>	<b>116</b>
<b>3.3.1 Astabilní multivibrátor tranzistorový</b>	<b>116</b>
a) Činnost multivibrátoru	116
b) Výpočet astabilního tranzistorového multivibrátoru	117
<b>3.3.2 Monostabilní tranzistorový multivibrátor</b>	<b>121</b>
a) Činnost multivibrátoru	121
b) Výpočet monostabilního tranzistorového multivibrátoru	123
<b>3.3.3 Bistabilní tranzistorový multivibrátor</b>	<b>131</b>
a) Činnost multivibrátoru	131
b) Výpočet	132
c) Dynamické sledování bistabilního tranzistorového multivibrátoru	135

<b>4. Logické obvody</b>	139
4.1 Vlastnosti a druhy logických obvodů	139
4.2 Základní zapojení obvodů	140
<b>5. Blokovací oscilátory</b>	142
5.1 Blokovací elektronkový oscilátor	142
5.2 Blokovací tranzistorový oscilátor	143
<b>6. Generátory pilovitých kmitů</b>	147
6.1 Doutnavkový generátor kmitů pilovitého průběhu	147
6.2 Tranzistorový generátor pilovitých kmitů	149
<b>7. Napájecí zdroje</b>	151
7.1 Elektronkové zdroje vysokého napětí	151
7.1.1 Rozdělení zdrojů vysokého napětí	151
7.1.2 Jednofázový usměrňovač vysokého napětí	152
7.1.3 Stabilizace korónovou výbojkou	154
7.1.4 Zdroj vysokého napětí s elektronkou a tlumivkou	156
7.1.5 Nařízení a měření vysokého napětí	157
7.1.6 Pokyny pro stavbu vysokonapěťových zařízení podle norem ČSN	158
7.2 Tranzistorový měnič napětí	158
<b>8. Elektronické fyzikální přístroje</b>	161
8.1 Tvarovací obvody	161
8.1.1 Omezovače	161
a) Činnost omezovačů	161
b) Diodové omezovače	161
8.2 Elektronická počítací zařízení	172
8.2.1 Reduktory se zpětnou vazbou	173
a) Elektronická redukční jednotka	173
b) Reduktor 4 : 1	175
c) Reduktor 2" : 1	176
d) Odečítání počtu impulsů u binárních reduktorů	177
e) Reduktor 3 : 1	178
f) Reduktor 5 : 1	180
g) Dekadický reduktor se zpětnou vazbou	184
8.2.2 Reduktory s hradlem	187
a) Reduktor 6 : 1	187
b) Dekadický reduktor s hradlem	190
8.2.3 Indikace impulsů	191
a) Zapojení doutnavek v reduktoru 2 : 1	191
b) Zapojení doutnavek v reduktoru 4 : 1	194

c) Zapojení doutnavek u reduktoru 6 : 1 s hradlem . . . . .	198
d) Zapojení doutnavek u dekadického reduktoru se zpětnou vazbou . . . . .	203
8.2.4 Kruhové reduktory . . . . .	204
8.2.5 Příslušenství čítačů . . . . .	207
a) Vstupní zesilovač reduktoru . . . . .	210
b) Diskriminátory . . . . .	212
c) Schmittův tvarovací obvod . . . . .	216
d) Bránovací obvod . . . . .	217
e) Nulování reduktorů . . . . .	219
f) Koncový stupeň . . . . .	220
g) Čidla . . . . .	222
h) Časová a impulsová předvolba . . . . .	222
i) Kontrolní generátor s kmitočtem 1 Hz . . . . .	223
8.2.6 Reduktor impulsů s dekadickou počítací elektronkou E1T . . . . .	223
a) Stupeň s počítací elektronkou E1T . . . . .	224
b) Popis elektrod a jejich činnost . . . . .	225
c) Stabilizace elektronového svazku . . . . .	228
d) Posunování elektronového svazku . . . . .	230
e) Anodová charakteristika elektronky E1T . . . . .	233
f) Nulování reduktoru s elektronkou E1T . . . . .	233
g) Vstupní obvod pro elektronku E1T . . . . .	233
h) Zapojení pro kmitočet 100 kHz . . . . .	234
8.2.7 Redukční zařízení s hromaděním impulsů . . . . .	234
8.2.8 Měřič četnosti impulsů . . . . .	236
8.2.9 Intenzimetr . . . . .	238
8.3 Zjišťování časového rozložení impulsů . . . . .	238
8.3.1 Princip časového diskriminátoru . . . . .	239
8.3.2 Časový diskriminátor s diodou . . . . .	240
8.4 Koincidenční obvod . . . . .	240
8.4.1 Rossiho koincidenční obvod elektronkový . . . . .	241
8.4.2 Rossiho koincidenční obvod s tranzistory . . . . .	246
8.4.3 Koincidenční obvod podle Fischera a Marschlla . . . . .	249
8.5 Antikoincidenční obvod . . . . .	253
8.6 Amplitudový analyzátor . . . . .	253
8.7 Synchroskop . . . . .	257
8.7.1 Účel a činnost synchroskopu . . . . .	257
8.7.2 Jednorázová časová základna . . . . .	259
8.7.3 Zpožďovací vedení . . . . .	259
8.8 Elektronkové elektrometry . . . . .	260
8.8.1 Elektrometrické měření malých proudů . . . . .	260
8.8.2 Elektrometrické elektronky . . . . .	262

<b>9 Stavba a opravy přístrojů pro impulsovou techniku</b>	271
<b>9.1 Konstrukce přístrojů</b>	271
9.1.1 Volba součástí, elektronek a tranzistorů	273
9.1.2 Zásadní uspořádání přístroje	273
9.1.3 Zásady pro konstrukci elektronických přístrojů	273
9.1.4 Vlastní konstrukce	274
<b>9.2 Opravy zařízení</b>	274
<b>Literatura</b>	281
<b>Věcný rejstřík</b>	284