

0.	Úvod	5
1.	Definice setrvačnicku	5
2.	Základní pojmy, související s činností setrvačnicku	
2.1	Moment síly	5
2.2	Tíha, těžiště, tíhový moment	6
2.3	Osa otáčení, otáčivá rychlost, úhlový kmitočet	6
2.4	Obvodová a úhlová rychlost	7
2.5	Hmotnost a moment setrvačnosti	7
2.6	Poloměr setrvačnosti	8
2.7	Elipsoid setrvačnosti	8
2.8	Točivost	9
2.9	Druhá základní věta dynamiky	9
3.	Volný technický setrvačnick	
3.1	Precese	10
3.2	Nutace	13
4.	Volný setrvačnick v prostoru	14
5.	Rovnice pohybu rámu setrvačnicku	15
6.	Zemská rotace	16
7.	Kyvadlový gyroskop	18
8.	Gyroskop s dvěma stupni volnosti	23
9.	Kulový gyroskop	26
10.	Laserový gyroskop	26
11.	Části kombinace teodolitu s kyvadlovým setrvačnickem na torsní pásce	28
12.	Nulová torsní poloha čidla a její určení	41
13.	Určení astronomického azimutu a směrníku směru	45
14.	Přehled metod určení přístrojového meridiánu	49
15.	Přehled standardního postupu při metodě vratných bodů	54
16.	Redukce azimutů určených gyroteodolitem	
16.1	Základní rovnice	57
16.2	Určení korekcí $\Delta\alpha$	58
16.3	Výpočet meridiánové konvergence	59
16.4	Výpočet korekcí na přímou spojnicí	60
16.5	Kontrolní rovnice pro azimuty měřené na obou koncích strany	60
16.6	Redukce nepřímo určených jižníků	62
17.	Kalibrace gyroteodolitu, některé zásady a kontroly při měření . .	62
18.	Zpracování neúplných serií	65
19.	Přesnost azimutů určených gyroteodolity. Soubory gyroteodolitů .	68
20.	Využití gyroteodolitu	73
20.0	Úvod	73
20.1	Orientace místních sítí gyroteodolitem	74
20.2	Určování polohy bodů protínáním	74
20.3	Určení PBPP r jonováním	75
20.4	Polygonové pořady	75
21.	Další užití setrvačnicků	
21.1	Gyroskopický kompas	76
21.2	Zatáčkoměry	78