

---

# OBSAH

<b>1</b>	<b>Úvodem</b>	<b>11</b>
1.1	Historie	11
1.2	Význam a důvody automatizace	14
1.3	Názvosloví	15
<b>2</b>	<b>Měření neelektrických veličin</b>	<b>18</b>
2.1	Druhy signálů v automatizaci	18
2.2	Rušení elektrických signálů	19
2.2.1	Rušení cizím magnetickým polem	19
2.2.2	Rušení nesprávným zapojením	20
2.3	Převodníky	20
2.3.1	Analogový převodník	20
2.3.2	Číslicový převodník	21
2.4	Měření teploty	22
2.4.1	Jednotky teploty	22
2.4.2	Teploměry s tepelnou roztažností	22
2.4.3	Elektrické snímače teploty	24
2.4.4	Zapojení odporových snímačů teploty	25
2.4.5	Optické měření teploty	27
2.4.6	Provedení průmyslových snímačů teploty	27
2.4.7	Montáž teploměrů	30
2.5	Měření síly	31
2.5.1	Snímače síly	31
2.5.2	Vážení na dopravníku	32
2.5.3	Měření tahu látek při potisku	32
2.5.4	Vážení sil	33
2.6	Měření tlaku	33
2.6.1	Jednotky tlaku	33
2.6.2	Přístroje pro měření tlaku	34
2.6.3	Teplotní závislost manometrů	36
2.6.4	Provedení manometrů	36
2.6.5	Montáž manometrů	37
2.7	Měření hladiny	39

2.7.1	Obtakové snímače hladiny .....	39
2.7.2	Plovák na vodicí tyči .....	40
2.7.3	Plovák na páce .....	41
2.7.4	Radiační snímač hladiny .....	42
2.7.5	Měření hladiny pomocí hydrostatického tlaku .....	42
2.7.6	Vodivostní spínač .....	43
2.7.7	Měření ultrazvukem .....	44
2.7.8	Elektromagnetický lokátor .....	44
2.7.9	Nadnášené plováky .....	44
2.7.10	Rotační snímač hladiny .....	45
2.7.11	Membránový snímač hladiny .....	45
2.7.12	Kapacitní snímač hladiny .....	46
2.7.13	Optický snímač hladiny .....	46
2.7.14	Vibrační snímač hladiny .....	46
2.8	Měření průtoku .....	46
2.8.1	Plovákové průtokoměry .....	47
2.8.2	Pádlové průtokoměry .....	49
2.8.3	Turbínkové průtokoměry .....	52
2.8.4	Indukční průtokoměr .....	53
2.8.5	Vírový průtokoměr .....	55
2.8.6	Ultrazvukový průtokoměr .....	55
2.8.7	Coriolisův průtokoměr .....	57
2.8.8	Venturiho trubice .....	58
2.8.9	Měření na cloně .....	58
2.8.10	Kuželový průtokoměr .....	59
2.8.11	Měření průtoku hustých kapalin .....	59
2.8.12	Tepelné průtokoměry .....	60
2.8.13	Montáž průtokoměrů .....	62
2.9	Snímače polohy .....	62
2.10	Měření vlhkosti .....	64
2.10.1	Způsoby měření .....	65
2.11	Analýza plynů na principu magnetické susceptibility .....	65
2.12	Analýza plynů na principu tepelné vodivosti .....	66
2.13	Měření vodivosti kapalin .....	66
2.14	Měření pH .....	68
2.15	Měření úhlu natočení, otáček .....	69
2.16	Měření délek a vzdáleností .....	69
2.17	Snímače magnetických veličin .....	70
2.18	Metrologie .....	71
2.19	Měřicí přístroje používané v automatizaci .....	72

2.19.1	Kompenzační měřicí přístroje .....	72
2.19.2	Elektronické měřicí přístroje .....	72
2.19.3	Zapisovače .....	73
2.20	Systém klapka-tryska .....	74
<b>3</b>	<b>Regulace .....</b>	<b>75</b>
3.1	Elektrické zesilovače .....	75
3.2	Pneumatický zesilovač .....	76
3.3	Hydraulický zesilovač .....	77
3.4	Magnetické zesilovače .....	78
3.5	Druhy regulátorů .....	79
3.6	Dvoupolohová regulace .....	79
3.7	Dvoupolohové regulátory teploty (termostaty) .....	81
3.8	Dvoupolohové regulátory tlaku (manostaty) .....	82
3.9	Dvoupolohové regulátory hladiny .....	82
3.10	Dvoupolohové regulátory průtoku .....	82
3.11	Třípolohová regulace .....	82
3.12	Pulzní regulace .....	83
3.13	Bloková algebra .....	83
3.14	Jednotkový skok .....	86
3.15	Přechodová charakteristika .....	86
3.16	Jednotkový impulz .....	87
3.17	Dopravní zpoždění .....	87
3.18	Přechodové charakteristiky statických soustav .....	87
3.19	Proporcionální přenos (P) .....	89
3.20	Integrační přenos (I) .....	90
3.21	Derivační přenos (D) .....	91
3.22	PID přenos .....	92
3.23	Spojitá regulace .....	92
3.24	Nastavení regulátoru .....	93
3.25	Kritéria jakosti regulace .....	94
3.26	Elektronické regulátory .....	94
3.27	Pneumatický regulátor .....	95
3.28	Hydraulický regulátor .....	96
<b>4</b>	<b>Akční členy .....</b>	<b>97</b>
4.1	Elektrické pohony .....	97
4.1.1	Asynchronní motory .....	97
4.1.2	Lineární motory .....	97
4.1.3	Krokové motory .....	98

4.1.4	Přímočaré elektromagnety .....	100
4.2	Tekutinové pohony .....	102
4.2.1	Pneumatické membránové pohony .....	103
4.2.2	Přímočarý pístový pohon .....	103
4.2.3	Hydraulické a pneumatické pohony s kývavým pohybem .....	106
4.2.4	Výroba a úprava stlačeného vzduchu .....	108
4.3	Regulační orgány .....	109
4.4	Regulační ventily .....	109
4.5	Trojcestný ventil .....	110
4.6	Polohový člen .....	110
4.7	Elektromagnetický ventil .....	112
4.8	Regulátor tlaku .....	114
4.9	Servopohon regulačního ventilu .....	115
4.10	Regulační orgány pro sypké hmoty .....	115
<b>5</b>	<b>Příklady regulací .....</b>	<b>117</b>
5.1	Třípolohová regulace kroková .....	117
5.2	Regulace teploty v nádrži .....	118
5.3	Regulace tlaku vzduchu v tlakové nádobě .....	118
5.4	Regulace otáček turbíny .....	118
5.5	Regulace průtoku kapaliny .....	118
5.6	Regulace relativní vlhkosti v klimatizované místnosti .....	120
5.7	Regulace výšky hladiny kapaliny v otevřené nádrži .....	120
5.8	Regulace tlaku vzduchu v potrubí .....	121
5.9	Poměrová regulace spalování v plynem vyhřívané peci .....	121
5.10	Regulace topení .....	122
5.11	Ohřev teplé užitkové vody .....	125
5.12	Klimatizace .....	126
<b>6</b>	<b>Robotika .....</b>	<b>128</b>
6.1	Využití a výhody robotů .....	128
6.2	Nasazení robotů .....	128
6.3	Mechanická sestava .....	129
6.4	Pohony průmyslových robotů .....	130
6.4.1	Požadavky na pohon .....	130
6.4.2	Druhy pohonu .....	131
6.5	Pracovní hlavice .....	131
6.6	Řízení robotů .....	133
6.7	Programování robotů .....	133

<b>7</b>	<b>Logické obvody</b>	134
7.1	Druhy logických obvodů	134
7.2	Kombinační logické obvody	134
7.2.1	Logické funkce pro jednu vstupní proměnnou	134
7.2.2	Logické funkce pro dvě vstupní proměnné	135
7.3	Schematické značky kombinačních logických obvodů	138
7.4	Vyjádření logických funkcí pomocí kontaktů relé	139
7.5	Booleova algebra	140
7.6	Platnost vztahů	141
7.7	Minimalizace obvodů pomocí Booleovy algebry	142
7.8	Karnaughova mapa	146
7.9	Převod: pravdivostní tabulka – Karnaughova mapa	148
7.10	Převod: Karnaughova mapa – algebraický výraz	149
7.11	Převod: algebraický výraz – tabulka	152
7.12	Návrh logického kombinačního obvodu	153
7.13	Zapojení s logickými integrovanými obvody NAND	156
7.14	Zapojení logických obvodů	158
7.14.1	Kodér pro BCD kód	158
7.14.2	Dekodér pro BCD kód na 1 z 10	160
7.14.3	Multiplexor	162
7.14.4	Demultiplexor	164
7.15	Sekvenční obvod RS	166
7.16	Impulzní relé	168
7.17	Ovládání vrtačky – příklad	168
<b>8</b>	<b>Automatické řízení</b>	170
8.1	Konfigurace systému	170
8.2	Zpracovávané signály	170
8.2.1	Adresy zpracovávaných veličin	171
8.2.2	Analogová měřená veličina	171
8.2.3	Dvouhodnotová veličina	173
8.2.4	Počítané veličiny	173
8.2.5	Výstupní signály	173
<b>Literatura</b>		174