

# Obsah

Předmluva	3
<b>1 Úvod</b>	<b>7</b>
1.1 Úlohy matematické optimalizace . . . . .	7
1.2 Základní pojmy . . . . .	10
<b>2 Lineární programování</b>	<b>15</b>
2.1 Úloha lineárního programování . . . . .	15
2.2 Konvexní polyedry . . . . .	22
2.3 Bazické řešení . . . . .	29
2.4 Simplexová metoda . . . . .	33
2.5 Dvě fáze simplexové metody . . . . .	46
2.6 Dualita v lineárním programování . . . . .	53
2.7 Celočíselné programování . . . . .	60
<b>3 Grafy a diskrétní optimalizace</b>	<b>65</b>
3.1 Orientované a neorientované grafy . . . . .	65
3.2 Úloha nejkratší cesty . . . . .	68
3.3 Stromy . . . . .	72
3.4 Párování . . . . .	75
3.5 Diskrétní optimalizace a lineární programování . . . . .	78
3.6 Problém obchodního cestujícího . . . . .	83
<b>4 Nelineární optimalizace</b>	<b>87</b>
4.1 Stacionární body . . . . .	87
4.2 Lagrangeovy multiplikátory . . . . .	91
4.3 Metoda přípustných směrů . . . . .	93
4.4 Konvexní a konkávní funkce . . . . .	98
<b>Výsledky cvičení</b>	<b>106</b>
<b>Rejstřík</b>	<b>112</b>