

# OBSAH

1.	ZÁKŁADNÍ POJMY . . . . .	12
1.1.	Chráněný objekt. . . . .	13
1.2.	Ochrana . . . . .	17
1.3.	Poměrné veličiny . . . . .	20
2.	CHRÁNĚNÉ OBJEKTY . . . . .	23
2.1.	Matematický model chráněného objektu . . . . .	24
2.1.1.	Náhradní schéma . . . . .	25
2.1.2.	Vektorová diferenciální rovnice . . . . .	26
2.1.3.	Vektorová diferenční rovnice . . . . .	28
2.1.4.	Impedanční rovnice . . . . .	29
2.1.5.	Fázorový diagram . . . . .	30
2.1.6.	Impedanční charakteristika . . . . .	31
2.1.7.	Souměrné složky . . . . .	32
2.1.8.	Složky $d, q, 0$ . . . . .	34
2.2.	Synchronní stroj . . . . .	35
2.2.1.	Impedanční rovnice synchronního stroje v ustáleném stavu . . . . .	36
2.2.2.	Fázorový diagram synchronního stroje v ustáleném stavu . . . . .	37
2.2.3.	Impedanční rovnice a fázorový diagram v přechodném a rázovém stavu . . . . .	39
2.2.4.	Pracovní oblast synchronního stroje . . . . .	40
2.2.5.	Impedanční charakteristiky synchronního stroje . . . . .	42
2.2.6.	Náhradní schéma synchronního stroje v souměrných složkách . . . . .	43
2.3.	Impedanční stroj . . . . .	44
2.4.	Transformátor . . . . .	46
2.5.	Vzdušné a kabelové vedení . . . . .	48
2.6.	Měření a výpočty parametrů chráněných objektů pro projekty ochran . . . . .	51
2.6.1.	Synchronní alternátory, motory a kompenzátoře . . . . .	52
2.6.2.	Asynchronní stroje . . . . .	56
2.6.3.	Transformátory, autotransformátory a reaktory . . . . .	58
2.6.4.	Vzdušná vedení a kably . . . . .	62
3.	PORUCHY . . . . .	64
3.1.	Poruchové stavy . . . . .	66
3.2.	Výpočty poruchových stavů . . . . .	68
3.2.1.	Řešení zkratů pomocí souměrných složek . . . . .	68
3.2.2.	Zemní spojení . . . . .	78
3.2.3.	Nesouměrnost . . . . .	78
3.2.4.	Výpočty oteplení . . . . .	80
4.	OCHRANY . . . . .	82
4.1.	Charakteristiky a rovnice ochran . . . . .	84

4.2.	Druhy ochran . . . . .	92
4.3.	Požadavky kladené na ochrany . . . . .	94
4.4.	Vliv sítě na činnost ochran . . . . .	97
4.5.	Přehled norem, které se týkají ochran . . . . .	98
4.6.	Technické údaje ochran . . . . .	99
4.7.	Základní členy ochrany . . . . .	101
4.7.1.	Vstup . . . . .	101
4.7.2.	Měřicí člen . . . . .	103
4.7.3.	Popud . . . . .	104
4.7.4.	Logika . . . . .	104
4.7.5.	Časovy člen . . . . .	105
4.7.6.	Napájecí člen . . . . .	105
4.7.7.	Jmenovité velikosti pomocných napěti . . . . .	107
4.7.8.	Koncový člen . . . . .	107
4.8.	Filtry souměrných složek . . . . .	107
4.9.	Měřicí člen ochrany . . . . .	110
 5.	<b>PŘÍSTROJOVÉ TRANSFORMÁTORY . . . . .</b>	 118
5.1.	Přístrojové transformátory napěti . . . . .	119
5.1.1.	Měření nulové složky napěti . . . . .	121
5.1.2.	Neklasické transformátory napěti . . . . .	122
5.2.	Přístrojové transformátory proudu . . . . .	123
5.2.1.	Zatištění přístrojového transformátoru proudu . . . . .	126
5.2.2.	Požadavky kladené na transformátory proudu pro pomalé ochrany . . . . .	130
5.2.3.	Měření nulové složky proudu . . . . .	131
5.3.	Přístrojové transformátory proudu pro rychlé rozdílové a distanční ochrany . . . . .	133
5.3.1.	Vliv remanence . . . . .	138
5.3.2.	Požadavky kladené na přístrojové transformátory proudu pro rychlé ochrany . . . . .	139
5.4.	Možnosti omezení požadavků na přístrojové transformátory proudu . . . . .	140
5.5.	Stejnosměrný transformátor proudu . . . . .	141
5.6.	Pripojení ochran k přístrojovým transformátorům . . . . .	143
 6.	<b>KONSTRUKČNÍ ŘEŠENÍ ELEKTROMECHANICKÝCH A TRANZISTOROVÝCH OCHRAN . . . . .</b>	 144
6.1.	Měřicí relé elektromechanických ochran . . . . .	145
6.1.1.	Elektromagnetické relé . . . . .	145
6.1.2.	Stejnosměrné relé . . . . .	147
6.1.3.	Indukční a elektrodynamické relé . . . . .	148
6.2.	Typické znaky tranzistorových ochran . . . . .	149
6.3.	Přednosti tranzistorových ochran . . . . .	150
6.4.	Stavební členy tranzistorových ochran . . . . .	151
6.5.	Konstrukce tranzistorových ochran . . . . .	158
6.5.1.	Soubor tranzistorových ochran . . . . .	158
6.5.2.	Konstrukční stavebnice tranzistorových ochran . . . . .	161
6.6.	Rušení . . . . .	162
6.6.1.	Opatření proti rušení . . . . .	165
6.6.2.	Pripojování polovodičových ochran . . . . .	166
6.6.3.	Odolnost polovodičových ochran proti rušení . . . . .	166

7.	ZÁKLADNÍ TYPY OCHRAN	169
7.1.	Proudové ochrany . . . . .	169
7.1.1.	Zkratové proudové ochrany . . . . .	171
7.1.2.	Směrové zkratové proudové ochrany . . . . .	175
7.1.3.	Proudové ochrany při přetížení . . . . .	178
7.1.4.	Tepelný obraz . . . . .	178
7.2.	Napěťové ochrany . . . . .	179
7.2.1.	Podpěrové blokování proudových ochran . . . . .	180
7.3.	Distanční ochrany . . . . .	181
7.3.1.	Distanční měřicí členy se dvěma vstupy $u_k$ a $i_k$ . . . . .	182
7.3.2.	Vzájemná náhrada fázového a amplitudového měřicího členu . . . . .	186
7.3.3.	Modifikace charakteristik měřicích členů . . . . .	189
7.3.4.	Polarizovaný měřicí člen . . . . .	193
7.3.5.	Polygonální charakteristika měřicího členu . . . . .	194
7.3.6.	Vliv sítě na funkci distanční ochrany . . . . .	195
7.3.7.	Vliv vstupních transformátorů na citlivost distanční ochrany . . . . .	199
7.3.8.	Charakteristiky distančních ochran . . . . .	199
7.3.9.	Střadač napětí . . . . .	202
7.3.10.	Kompenzace stejnosměrné složky . . . . .	203
7.3.11.	Obloukové zkraty . . . . .	204
7.3.12.	Závora při kývání . . . . .	205
7.3.13.	Stupně působení ochrany . . . . .	208
7.3.14.	Schéma distanční ochrany . . . . .	210
7.4.	Rozdílové ochrany . . . . .	213
7.4.1.	Blokování rozdílové ochrany při zapínacím nárazu . . . . .	216
7.4.2.	Redukce přenosu signálu . . . . .	218
7.5.	Srovnávací ochrany . . . . .	220
7.6.	Wattové a jalové ochrany . . . . .	222
7.7.	Frekvenční ochrany . . . . .	222
7.8.	Ochrany při nesouměrnosti . . . . .	225
7.9.	Vlnová ochrana . . . . .	227
7.10.	Vicesložkové tepelné modely . . . . .	231
8.	ČÍSLICOVÉ OCHRANY . . . . .	234
8.1.	Použití číslicové techniky . . . . .	236
8.1.1.	Číslicové principy v tranzistorových ochranách . . . . .	236
8.1.2.	Nespřažený počítač (off-line) . . . . .	237
8.1.3.	Logický systém . . . . .	237
8.1.4.	Počítač pro řízení výroby a rozvodu elektrické energie . . . . .	238
8.2.	Ochrana objektu počítačem . . . . .	238
8.3.	Programové vybavení číslicových ochran . . . . .	240
8.3.1.	Distanční ochrana s filtrací . . . . .	241
8.3.2.	Diferenční distanční ochrana . . . . .	243
8.3.3.	Distanční ochrana se vzorkováním . . . . .	244
8.4.	Technické vybavení číslicových ochran . . . . .	246
8.5.	Ochrany s mikroprocesory . . . . .	249
8.5.1.	Mikropočítačový systém . . . . .	250
8.5.2.	Vývoj mikropočítačového systému . . . . .	251
8.5.3.	Vlastnosti a kritéria výběru mikroprocesů . . . . .	255

8.6.	Využití teorie stavového prostoru v oboru ochran	255
8.6.1.	Energetická podstata teorie chránění	257
8.6.2.	Použití energetické hranice $h_0$ pro ochranu objektu počítacem	
9.	<b>PŘÍSLUŠENSTVÍ OCHRAN</b>	263
9.1.	Vazby distančních a směrových ochran	263
9.1.1.	Systém strhování	265
9.1.2.	Uvolňovací systém	266
9.1.3.	Blokovací systém	267
9.1.4.	Vazba směrových ochran	268
9.1.5.	Použití vazby	269
9.1.6.	Vedení se sériovou kompenzaci	269
9.1.7.	Ochrana vedení tvaru T	270
9.2.	Přenos signálů	271
9.2.1.	Sdělovací kabely	272
9.2.2.	Vysokofrekvenční vazba	272
9.3.	Opětné zapínání (OZ)	274
9.4.	Fázovače	280
9.4.1.	Princip fázovače	280
9.5.	Lokátory poruch	283
10.	<b>ZÁSADY PROJEKTOVÁNÍ OCHRAN</b>	285
10.1.	Projekt přistrojových transformátorů	288
10.2.	Projekt ochran	288
10.3.	Zásady projektování tranzistorových a číslicových ochran	289
10.4.	Chyby v projektech ochran	289
10.5.	Vytváření selektivity ochrannami	291
10.5.1.	Citlivost proudových a napěťových ochran	293
10.5.2.	Selektivita proudových ochran	294
10.5.3.	Selektivita mžikových nadproudových ochran	294
10.5.4.	Selektivita časovým odstupováním	294
10.6.	Zálohování ochran	295
10.6.1.	Oblast chránění	295
10.6.2.	Blokování a zálohování ochran	297
10.6.3.	Záloha zdvojením	297
10.6.4.	Záloha kontrolou	298
11.	<b>PROJEKTY OCHRAN ELEKTRICKÝCH ZAŘÍZENÍ</b>	299
11.1.	Transformátor	299
11.1.1.	Rozdílová ochrana transformátoru	300
11.1.2.	Zemní nádobová ochrana	302
11.1.3.	Proudová zkratová ochrana	303
11.1.4.	Distanční a směrová ochrana	303
11.1.5.	Srovnávací ochrana	304
11.1.6.	Ochrana při přetížení	304
11.1.7.	Plynové relé	305
11.2.	Synchronní generátor a kompenzátor	305
11.2.1.	Vnitřní zkrat mezi vinutími různých fází, popř. druhé zemní spojení statoru	305

11.2.2.	Vnější zkrat mimo vinuti . . . . .	307
11.2.3.	Závitový zkrat v téže fázi . . . . .	310
11.2.4.	Zemní spojení statoru . . . . .	311
11.2.5.	Zemní spojení a závitový zkrat rotoru . . . . .	315
11.2.6.	Ložiskové proudy . . . . .	316
11.2.7.	Přetížení generátoru . . . . .	316
11.2.8.	Nadpěti . . . . .	317
11.2.9.	Samobuzení . . . . .	317
11.2.10.	Ztráta buzení a automatika pro zmenšení výkonu . . . . .	318
11.2.11.	Zpětný tok výkonu . . . . .	319
11.2.12.	Další poruchy . . . . .	320
11.3.	Blok alternátor-transformátor . . . . .	321
11.4.	Připojnice . . . . .	322
11.5.	Vedení . . . . .	325
11.5.1.	Přetížení vedení . . . . .	326
11.5.2.	Zkraty na vedení . . . . .	326
11.5.3.	Paralelní vedení . . . . .	327
11.5.4.	Zemní spojení . . . . .	328
11.5.5.	Ovládání dvojitých zemních spojení . . . . .	330
11.6.	Asynchronní motor . . . . .	331
11.6.1.	Přetížení . . . . .	332
11.6.2.	Nesouměrnost . . . . .	334
11.6.3.	Podpěti . . . . .	335
11.6.4.	Vnitřní poruchy . . . . .	335
11.7.	Synchronní motor . . . . .	336
11.8.	Stejnosměrný motor . . . . .	336
11.9.	Reaktor . . . . .	337
11.10.	Kondenzátorová baterie . . . . .	337
	LITERATURA . . . . .	339