

66	6.5.2. Integrace funkce $f(x)$ v intervalu $(a, b)$ s počtem $N$	112
67	6.6. Určitý integrál	117
68	6.6.1. Newtonov metodou	118
69	6.6.2. Metoda podílů	118
70	6.6.3. Metoda substituce	119
71	6.6.4. Riemannův integrál	120
72	7. Úvod	5
73	7.1. Příklady použití rovnice soustavy	5
74	7.2. Vektory	7
75	7.2.1. Vektory ve fyzice	7
76	7.2.2. Základní vlastnosti vektorů	8
77	7.2.3. Násobení vektoru skalárem	8
78	7.2.4. Součet a rozdíl vektorů	9
79	7.2.5. Vektory jako uspořádané $n$ -tice	11
80	7.2.6. Vektory v rovině a v prostoru	12
81	7.2.7. Lineární závislost vektorů	13
82	7.2.8. Skalární součin	15
83	7.2.9. Matice	19
84	7.2.10. Determinant	21
85	7.2.11. Vektorový součin	28
86	7.2.12. Smíšený součin	32
87	3. Souřadnicové soustavy a jejich transformace	35
88	3.1. Souřadnice v rovině	35
89	3.1.1. Kartézské souřadnice	35
90	3.1.2. Polární souřadnice	36
91	3.2. Souřadnice v prostoru	38
92	3.2.1. Kartézské souřadnice	38

3.2.2	Válcové (cylindrické) souřadnice . . . . .	39
3.2.3	Sférické (kulové) souřadnice . . . . .	40
3.3	Transformace kartézských souřadnic v rovině . . . . .	41
3.4	Transformace kartézských souřadnic v prostoru . . . . .	44
<b>4</b>	<b>Limita funkce</b>	<b>49</b>
4.1	Funkce . . . . .	49
4.2	Limita funkce . . . . .	54
4.3	Vlastnosti limit . . . . .	61
4.4	Limita a spojitost funkce . . . . .	64
4.5	Příklady na výpočet limity funkce . . . . .	65
<b>5</b>	<b>Derivace</b>	<b>71</b>
5.1	Pojem derivace a její význam . . . . .	71
5.2	Výpočet derivace . . . . .	75
5.3	Diferenciál . . . . .	82
5.4	Vyšetření průběhu funkce . . . . .	85
5.5	l'Hospitalovo pravidlo . . . . .	91
5.6	Taylorův vzorec . . . . .	93
5.7	Derivace vektoru . . . . .	96
<b>6</b>	<b>Neurčitý integrál</b>	<b>97</b>
6.1	Pojem primitivní funkce a neurčitého integrálu . . . . .	97
6.2	Integrování rozkladem . . . . .	100
6.3	Integrování per partes . . . . .	102
6.4	Integrace pomocí substituce . . . . .	105
6.4.1	Substituce typu $\varphi(x) = z$ (metoda zavedení nové integrální proměnné) . . . . .	105
6.4.2	Substituce typu $x = \varphi(u)$ . . . . .	107
6.5	Integrování racionálních funkcí . . . . .	109
6.5.1	Racionální funkce. Rozklad na součet parciálních zlomků. . . . .	109

6.5.2	Integrace racionální funkce . . . . .	112
<b>7</b>	<b>Určitý integrál</b>	<b>117</b>
7.1	Newtonův určitý integrál . . . . .	119
7.2	Výpočet určitých integrálů . . . . .	121
7.3	Metoda per partes pro určitý integrál . . . . .	124
7.4	Metoda substituce v určitém integrálu . . . . .	124
7.5	Riemannův integrál . . . . .	126
7.6	Příklady použití určitých integrálů . . . . .	129
7.6.1	Obsah rovinných obrazců . . . . .	129
7.6.2	Objem rotačních těles . . . . .	132
7.6.3	Délka oblouku rovinné křivky . . . . .	132
7.6.4	Dráha pohybu hmotného bodu . . . . .	134
7.6.5	Hmotný střed tělesa . . . . .	135
7.6.6	Moment setrvačnosti . . . . .	136
7.6.7	Práce . . . . .	137
7.7	Nevlastní integrály . . . . .	138
<b>8</b>	<b>Vektorová a tenzorová algebra a analýza</b>	<b>141</b>
8.1	Obecné vlastnosti tenzorových veličin . . . . .	141
8.2	Vektorová algebra . . . . .	145
8.3	Tenzorová algebra . . . . .	153
8.4	Vektorová a tenzorová analýza . . . . .	160
8.5	Tenzorové vztahy v diferenciálním počtu . . . . .	170
8.6	Skalární pole. Ekvipotenciální plochy. Gradient . . . . .	172
8.7	Vektorové pole: tok vektoru. Divergence . . . . .	174
8.8	Vektorové pole: cirkulace. Rotace . . . . .	177
8.9	Integrální vztahy. Gaussova, Stokesova a Greenovy věty . . . . .	179
8.10	Křivočaré souřadnice. Vektorové operace v nich . . . . .	183
8.11	Další vztahy . . . . .	189

## Použitá a doporučená literatura