

O B S A H

Předmluva	4
1. Matematické modely elektrických strojů	5
2. Lineární transformace	8
3. Užití modelů obecného stroje při řešení ustálených a jednoduchých přechodných dějů elektrických strojů	34
4. Metody řešení přechodných dějů a příklady jejich použití	51
5. Základy teorie a použití polovodičových měničů při napájení stejnosměrných elektrických strojů	78
6. Základy regulace rychlosti strojů na střídavý proud při použití polovodičových měničů	97
7. Řešení rovnic elektrických strojů při periodickém nesinusovém napájení	130
8. Pulsně řízený stejnosměrný seriový motor	159
9. Asynchronní motor napájený z proudového střídače	166
Literatura	189