

OBSAH

1 ÚVOD.....	4
2 NÁVRHY ALGORITMŮ PRO ŘÍZENÍ SYSTÉMŮ SE DVĚMA VSTUPY A DVĚMA VÝSTUPY	7
2.1 POPIS ŘÍZENÉHO SYSTÉMU A VEKTORU ŽÁDANÉ HODNOTY	7
2.2 VOLBA MODELŮ	8
2.3 NÁVRHU DISKRÉTNÍHO 2DOF REGULÁTORU.....	9
3 IDENTIFIKACE PROCESU	12
3.1 PRŮBĚŽNÁ IDENTIFIKACE PARAMETRŮ SPOJITÝCH MODELŮ.....	13
4 IMPLEMENTACE REGULÁTORŮ DO KNIHOVEN SAMOČINNĚ SE NASTAVUJÍCÍCH REGULÁTORŮ	15
5 OVĚŘOVÁNÍ REGULÁTORŮ	19
5.1 SIMULAČNÍ OVĚŘOVÁNÍ	19
5.2 EXPERIMENTÁLNÍ OVĚŘENÍ NA REÁLNĚM MODELU	21
5.3 OVĚŘENÍ NA SYSTÉMU DSPACE	23
6 ZÁVĚR.....	26
LITERATURA	28
PŘEHLED PUBLIKAČNÍ ČINNOSTI AUTORA	31
ODBOBNÝ ŽIVOTOPIS AUTORA – CURRICULUM VITAE.....	35