

OBSAH

| | |
|--|-----------|
| PŘEDMLUVA | 3 |
| 1 ZÁKLADNÍ POJMY TEORIE GRAFŮ | 5 |
| 1.1 Neorientované grafy | 5 |
| 1.2 Podgrafy | 7 |
| 1.3 Operace s grafy | 10 |
| 1.4 Další významné pojmy teorie grafů | 11 |
| 1.4.1 Izomorfismus grafů | 12 |
| 1.4.2 Autokomplementární grafy | 12 |
| 1.5 Jiné způsoby vyjadřování grafů | 13 |
| 1.5.1 Maticový zápis grafů | 13 |
| 1.5.2 Množinová (výčtová) prezentace grafu | 14 |
| 1.6 Souvislost grafů | 16 |
| 1.7 Vrcholová a hranová souvislost grafu | 17 |
| 1.8 Orientované grafy | 18 |
| 2 CESTY NA NEORIENTOVANÝCH GRAFECH | 20 |
| 2.1 Labyrint | 20 |
| 2.1.1 Algoritmus rozmotávání niti | 20 |
| 2.1.2 Algoritmus při namotávání niti | 21 |
| 2.2 Nejkratší (minimální) cesta | 22 |
| 2.2.1 Algoritmus nalezení minimální cesty v hranově ohodnoceném grafu (Dijkstruv algoritmus) | 23 |
| 2.2.2 Určení minimální cesty v hranově neohodnoceném grafu | 24 |
| 2.3 Nespolehlivější cesta v grafu | 26 |
| 2.3.1 Algoritmus vyhledání nejspolehlivější cesty | 27 |
| 2.4 Algoritmus na určení matice vzdáleností (distanční matice) | 28 |
| 2.5 Cesta s maximální kapacitou | 31 |
| 2.5.1 Algoritmus určení cesty s maximální kapacitou | 32 |
| 3 CESTY NA ORIENTOVANÝCH GRAFECH | 36 |
| 3.1. Matice definované na orgrafech | 36 |
| 3.1.1. Matice incidence | 36 |
| 3.1.2. Matice sousednosti | 36 |
| 3.2 Algoritmus určení maximální dráhy | 37 |
| 3.2.1. Upravený algoritmus na určení maximální dráhy | 39 |
| 4 SÍŤOVÁ ANALÝZA | 42 |
| 4.1 Síťová analýza jako nástroj řízení | 42 |
| 4.2 Hlavní kořeny a principy moderních metod řízení | 43 |
| 4.3 Metody síťové analýzy | 43 |
| 4.4 Použití metod síťové analýzy | 44 |
| 4.5 CPM - Critical Path Method (metoda kritické cesty) | 45 |
| 4.5.1 Historické poznámky | 45 |

| | |
|---|-----------|
| 4.5.2 Základní pojmy síťové analýzy | 45 |
| 4.5.3 Praktický výpočet kritické cesty..... | 47 |
| 4.6 PERT - Program Evaluation And Review Technique | 48 |
| 4.6.1 Historické poznámky | 48 |
| 4.6.2 Časová náročnost a časové odhady trvání činností | 49 |
| 4.6.3 Hypotézy rozdělení doby trvání činností | 50 |
| 4.6.4 Výpočet hodnot $T_E^v_i$, $T_L^v_i$, $\sigma_{T_E^v_i}$, $\sigma_{T_L^v_i}$ a R^v_i | 51 |
| 4.6.5 Odhad pravděpodobnosti vzniku časové rezervy | 52 |
| 4.6.6 Pravděpodobnost dodržení plánovaného termínu | 54 |
| 5 TOKY NA DOPRAVNÍ SÍTI..... | 55 |
| 5.1 Základní pojmy a definice..... | 55 |
| 5.2 Maximální tok v rovinné síti | 56 |
| 5.2.1 Sestrojení maximálního toku v rovinné síti postupným nasycováním hran | 56 |
| 5.2.2 Sestrojení maximálního toku v rovinné síti snižováním kapacit..... | 56 |
| 5.3 Maximální tok na všeobecné dopravní síti | 58 |
| 5.3.1 Ford-Fulkersonův algoritmus pro sestrojení maximálního toku ve všeobecné dopravní síti | 58 |
| 5.4 Aplikace Ford-Fulkersonovy metody | 60 |
| 5.4.1 Přířazovací problém | 60 |
| 5.4.2 Neadresné toky | 60 |
| 5.5 Určení maximálního toku v intervalově ohodnocené síti | 61 |
| 5.5.1 Postup při konstrukci maximálního toku na intervalově ohodnocené síti | 61 |
| 6 STROMY | 65 |
| 6.1 Zjednodušený algoritmus na určení centra stromu | 67 |
| 7 LOKAČNÍ ÚLOHY | 68 |
| 7.1 Základní pojmy lokačních úloh | 69 |
| 7.2 Kritérium pro optimalizaci rozmištění (lokace) dep na síti | 70 |
| 7.1.1 Obsluha vrcholů sítě | 70 |
| 7.1.2 Obsluha hran sítě | 70 |
| 7.2 Iterativní algoritmus pro určení vrcholově (hranově) optimální lokace k dep na síti | 71 |
| 7.3 Hakimovo algoritmus | 74 |
| 7.3.1 Základní pojmy..... | 74 |
| 7.3.2 Hakimovo algoritmus | 75 |
| 7.2 Vzdálenostní optimální umístění k dep | 77 |
| 8 PODGRAFY A JEJICH KONSTRUKCE | 78 |
| 8.1 Kostra grafu | 78 |
| 8.2 Sestrojení kostry grafu | 78 |
| 8.2.1 Sestrojení minimální (maximální) kostry grafu postupným výběrem hran | 78 |
| 8.2.2 Sestrojení minimální (maximální) kostry grafu pomocí množin sousedů | 79 |
| 8.3 Eulerovské tavy | 79 |
| 8.4 Fleuryho algoritmus | 79 |
| 8.5 Edmondsův algoritmus | 80 |

| | |
|---|------------|
| 8.6 Hamiltonovské kružnice | 82 |
| 8.6.1 Heuristický algoritmus určení hamiltonovské kružnice v kompletním grafu | 82 |
| 9 ÚLOHA OBCHODNÍHO CESTUJÍCÍHO, LITTLŮV ALGORITMUS 84 | |
| 9.1 Princip metody Branch & Bound (větve a hranice) | 84 |
| 9.2 Algoritmus pro nalezení minimální hamiltonovské kružnice grafu s n vrcholy (Littlův algoritmus)..... | 85 |
| 9.3 Algoritmus pro nalezení maximální hamiltonovské kružnice grafu s n vrcholy | 90 |
| 10 ROVINNÉ GRAFY A BARVENÍ GRAFŮ..... | 92 |
| 10.1 Základní pojmy z oblasti rovinných grafů | 92 |
| 10.1.1 Podmínky rovinnosti grafů | 93 |
| 10.3 Barvení grafů | 95 |
| 10.4 Historie problému 4 barev | 96 |
| 10.5 Heuristický algoritmus barvení grafu | 97 |
| SEZNAM POUŽITYCH SYMBOLŮ A ZNAČEK..... | 99 |
| DISTRIBUČNÍ FUNKCE NORMÁLNÍHO NORMOVANÉHO | |
| ROZDĚLENÍ PRAVDĚPODOBNOSTI $N(\theta, 1)$..... | 101 |
| SLOVNÍK ČESKO - ANGLICKÝCH POJMŮ..... | 103 |
| LITERATURA..... | 107 |
| OBSAH..... | 109 |