

OBSAH

1. Problematika přechodných stavů v elektroenergetických soustavách	13
1.1. <i>Úvod</i>	13
1.2. <i>Systematika přechodných stavů</i>	13
2. Přechodné děje v lineárních rozvodných sítích	15
2.1. <i>Základní rovnice</i>	15
2.2. <i>Přechodné děje v rozvodné uzlové síti s bodovými parametry</i>	15
2.3. <i>Přechodné děje v přenosové síti s rozdelenými parametry</i>	19
2.3.1. Zapínací děj v jednoduchém dálkovém přenosu	20
a) Přechodný děj v homogenním vedení	20
b) Přechodný děj v napájecí síti	22
c) Přechodný děj v odběrové síti	23
d) Vliv okrajových podmínek na přechodný děj v dálkovém přenosu	24
2.3.2. Řešení zapínacího děje dálkového přenosu metodou postupných vln	24
3. Přechodné jevy v obvodech nelineárního charakteru	29
3.1. <i>Elektrické parametry nelineárních obvodů</i>	29
3.1.1. Přechodný děj v jednoduchém nelineárním obvodu	30
3.1.2. Obvody s proměnnými parametry	31
a) Vedení s prostorově proměnnými parametry	32
b) Obvody s časově proměnnými parametry	33
α) Obvod RL s proměnným odporem	33
β) Obvod RL s proměnnou indukčností	34
γ) Obvod LC s proměnnou kapacitou	35
c) Obvody s parametry závislými na obvodové proměnné	38
4. Nevyvážené soustavy	48
4.1. <i>Teorie složkových soustav</i>	48
4.1.1. Teorie složkových soustav trojfázové soustavy	49
4.1.1.1. Souměrné složky. (Metoda Fortescueova)	49
4.1.1.2. Diagonální složky $\alpha, \beta, 0$. (Metoda Edithy Clarkeové)	50
4.1.1.3. Složky SDz. (Metoda Kimbarkova)	52
4.1.1.4. Složky RST. (Metoda Kogova)	55
4.1.2. Souměrné složky mnohofázových soustav	56
4.1.2.1. Obecné řešení mnohofázové soustavy souměrnými složkami	56
4.1.2.2. Čtyřfázová soustava	57
4.1.2.3. Dvoufázová soustava	59

4.1.2.4. Obecná metoda grafického určení souměrných složek trojfázové soustavy	60
4.1.2.5. Zjednodušená metoda grafického určení souměrných složek	60
4.1.2.6. Dvojfázová soustava	62
4.1.3. Souměrné složky nevyvážených trojfázových soustav	63
4.1.3.1. Úvod	63
4.1.3.2. Souměrná elektromotorická napětí — souměrná síť	64
4.1.3.3. Nesouměrná elektromotorická napětí — souměrná síť	65
4.1.3.4. Souměrná elektromotorická napětí — nesouměrná síť	67
4.1.4. Sdružená napětí, výkony a měření souměrných složek nesouměrných soustav (filtry)	70
4.1.4.1. Analýza sdružených napětí	70
4.1.4.2. Výkon v nesouměrné trojfázové soustavě	71
4.1.4.3. Způsoby měření souměrných složek — filtry	74
4.2. Zkratové jevy v elektromagnetických soustavách	77
4.2.1. Celková charakteristika zkratových jevů	77
4.2.2. Zkrat na některém místě jednoduché soustavy při chodu naprázdnou	84
4.2.2.1. Schéma a postup řešení	84
4.2.2.2. Trojfázový souměrný zkrat	86
4.2.2.3. Jednopólový zemní zkrat	87
4.2.2.4. Dvoupólový zkrat bez dotyku se zemí	89
4.2.2.5. Dvoupólový zemní zkrat	90
4.2.3. Zkrat v některém místě zauzlené sítě při zatížení	91
4.2.3.1. Princip superpozice	91
4.2.3.2. Proud a napětí v místě zkratu a v obecném místě sítě	92
4.2.3.3. Popis metody	94
4.2.4. Náhradní schémata nesouměrných dějů pomocí souměrných složek	94
4.2.4.1. Souměrné složky impedancí	94
4.2.4.2. Náhradní složkové schémata	96
4.2.4.3. Výpočet jednoduchých zkrátů pomocí souměrných složek	97
4.2.4.4. Složková schémata kombinovaných poruch	100
4.2.5. Náhradní schémata nesouměrných proudů pomocí diagonálních složek	102
4.2.5.1. Diagonální složky proudů a impedancí	102
4.2.5.2. Náhradní (složková) schémata nesouměrných poruch	105
4.2.5.3. Porovnání souměrných složek se složkami diagonálními $(\alpha, \beta, 0)$	109
4.2.6. Náhradní schémata nesouměrných dějů pomocí Kogových složek R, S, T	113
4.2.6.1. Příčná nesouměrnost	113
4.2.6.2. Podélná (sériová) nesouměrnost	117
4.2.6.3. Porovnání souměrných a Kogových složek RST	118
5. Přechodné jevy v elektromagnetických soustavách s bodovými parametry při zkratech	120
5.1. Teorie synchronního generátoru v ustáleném stavu	120
5.1.1. Rozdělení	120

5.1.2. Elektromagnetické poměry synchronního vícefázového stroje s hladkým rotorem	122
5.1.3. Elektromagnetické poměry synchronního stroje s vyniklými póly v ustáleném chodu	128
5.1.4. Přímková charakteristika naprázdnou, poměrné hodnoty, náhradní schémata	136
5.2. Elektromagnetické přechodné děje synchronních strojů při vnějším zkratu	139
5.2.1. Souměrné zkraty	139
5.2.1.1. Elektromagnetické přechodné děje statoru	139
5.2.1.2. Elektromagnetické přechodné děje rotoru	152
5.2.2. Nesouměrné stavby synchronních generátorů	155
5.2.2.1. Aplikace souměrných složek	155
5.2.2.2. Jednopólový zkrat	158
5.2.2.3. Dvoupólový zemní zkrat	159
5.2.2.4. Nesouměrné přechodné děje	161
5.2.3. Diferenciální rovnice elektromagnetických přechodných dějů v budicím a tlumicím vinutí	164
5.2.4. Diferenciální rovnice elektromagnetických a elektromechanických dějů synchronního stroje v obecném případě	168
5.2.4.1. Formulace problému	168
5.2.4.2. Magnetické spřažení podélné a příčné osy	173
5.2.4.3. Úplná soustava rovnic pro přechodné děje	178
5.2.4.4. Rovnice synchronního stroje v operátorovém zobrazení	181
5.2.4.5. Operátorové koeficienty	184
5.3. Impedance a náhradní schémata částí soustavy	189
5.3.1. Soustava poměrných hodnot trojfázových systémů – jednopólové schéma	189
5.3.2. Synchronní generátory	193
5.3.2.1. Elektromotorická napětí	193
5.3.2.2. Reaktance	195
5.3.2.3. Náhradní generátor	196
5.3.3. Motory	197
5.3.3.1. Synchronní motory	197
5.3.3.2. Asynchronní motory	198
5.3.4. Usměrňovače	201
5.3.4.1. Druhy zkratu	201
5.3.4.2. Náhradní schémata usměrňovačů	203
5.3.4.3. Měření charakteristik usměrňovacího transformátoru	205
5.3.5. Transformátory	206
5.3.5.1. Transformátory s dvěma vinutími	206
5.3.5.2. Transformátory s třemi vinutími	211
5.3.5.3. Autotransformátory	212
5.3.6. Venkovní a kabelové vedení	216
5.3.6.1. Sousedná a zpětná impedance venkovních vedení	216
5.3.6.2. Nulová impedance venkovních vedení	220
5.3.6.3. Nulová impedance složité soustavy vodičů	225
5.3.6.4. Připojnice	232

5.3.6.5. Kabely	234
5.4. Praktický výpočet zkratových proudu	238
5.4.1. Časový průběh trojfázových zkratových proudu	238
5.4.2. Nárazový (dynamický) zkratový proud	245
5.4.3. Vypínaci zkratový proud	248
5.4.4. Vliv buzení	252
5.4.5. Zkratové křivky	255
5.4.6. Výpočet	259
5.4.6.1. Formulace a vymezení výpočtu	259
5.4.6.2. Postupy výpočtu	260
5.4.6.3. Výpočet trojpólových zkratů	262
5.4.6.4. Výpočet nesouměrných zkratů	265
5.5. Účinky zkratových proudu	268
5.5.1. Vlivy působení na velikost zkratových proudu	268
5.5.1.1. Druh zkratu	268
5.5.1.2. Vliv zatížení	270
5.5.1.3. Vliv kondenzátorů	271
5.5.2. Přímé působení zkratových proudu	274
5.5.2.1. Dynamické síly	274
5.5.2.2. Tepelné namáhání	275
5.5.3. Přepětí	278
5.5.3.1. Přepětí při zemním spojení s izolovaným uzemněným uzlem .	278
5.5.3.2. Přepětí při normální frekvenci	280
5.5.3.3. Přechodné přepětí při zapnutí zemního vodiče	281
5.5.3.4. Přechodné přepětí při přerušení zemního spojení	282
5.5.4. Zotavené napětí	284
5.5.4.1. Základní pojmy a definice	284
5.5.4.2. Určování průběhu zotaveného napětí	289
5.5.5. Kompenzace zemního spojení	292
5.5.5.1. Výhody a nevýhody sítě s izolovaným uzlem	292
5.5.5.2. Uzemnění uzlu pomocí zhášecí tlumivky	293
5.5.5.3. Výhody a nevýhody kompenzace sítě se zhášecí tlumivkou .	295
5.5.5.4. Uzemnění přes zhášecí transformátor	298
5.5.6. Nebezpečná napětí	299
5.5.6.1. Náhodné spojení mezi vn a nn	299
5.5.6.2. Krovové a dotykové napětí	299
5.5.6.3. Rozdělení zkratových proudu mezi zem a zemnicí vodiče .	302
5.5.6.4. Poruchy v rozvodných sítích	306
5.5.7. Vliv zkratových proudu na souběžná a sdělovací vedení	308
Literatura (kap. 4, 5)	315
6. Stabilita chodu elektroenergetickej sústavy	317
6.1. Úvod	317
6.2. Základné vzťahy pre výpočty stability	317
6.2.1. Indukčná reaktancia prenosovej sústavy	318
6.2.2. Synchrónne stroje v energetickej sústave pri konštantnom budení	322

6.2.2.1. Synchrónne stroje s hladkým rotorom	322
6.2.2.2. Synchrónne stroje s vyjadrenými pólmí	324
6.2.3. Synchrónne stroje v sústave pri premenlivom budení	327
6.2.3.1. Stroje s hladkým rotorom pri premenlivom budení	328
6.2.3.2. Stroje s vyjadrenými pólmí pri premenlivom budení	331
6.2.4. Výpočet napäti, výkonov a závažných uhlov sústavy	332
6.2.4.1. Nekonečne veľká, tzv. tuhá sieť	333
6.2.4.2. Výpočet hodnôt sínchrónneho stroja s hladkým rotorom	333
6.2.4.3. Výpočet hodnôt sínchrónneho stroja s vyjadrenými pólmí	338
6.2.4.4. Synchrónny kompenzátor v energetickej sústave	341
6.2.4.5. Metóda superpozície pri riešení zložitých sústav	342
6.2.4.6. Vplyv ohmického odporu na závažný uhol sústavy	349
6.2.4.7. Elektromechanické vzťahy pri chode energetických sústav	352
6.2.4.8. Diferenciálne rovnice kyvu	356
6.3. Pomalé a rýchle zmeny stavu sústavy. Stabilita	358
6.3.1. Statická stabilita sústavy	358
6.3.1.1. Statická stabilita v zložitej sústave	361
6.3.1.2. Použitie metódy dvoch strojov pri riešení zložitej sústavy	363
6.3.1.3. Statická stabilita pri konštantnom budení	364
6.3.1.4. Statická stabilita pri konštantnom svorkovom napäti ge-	
nerátorov	367
6.3.1.5. Vplyv spotrebičov na statickú stabilitu sústavy	371
6.3.1.6. Stabilita asynchronných motorov v sústave	373
6.3.1.7. Clarkovej metóda pre posúdenie statickej stability	374
6.3.2. Skúmanie statickej stability pri malých kyvoch	376
6.3.2.1. Voľné kývanie netlmené	378
6.3.2.2. Voľné kývanie tlmené	379
6.3.3. Dynamická stabilita sústavy	381
6.3.3.1. Všeobecný výpočet medze dynamickej stability	384
6.3.3.2. Pravidlo plôch pri určovaní dynamickej stability jednodu-	
chej sústavy	387
6.3.3.3. Pravidlo plôch pri určovaní dynamickej stability sústavy	
dvoch strojov	389
6.3.3.4. Použitie pravidla plôch pri rôznych poruchových stavoch	392
6.3.3.5. Metóda postupnej integrácie (krok za krokom)	394
6.3.3.6. Riešenie dynamickej stability typovými krívkami kyvu .	398
6.3.3.7. Vplyv skratu na parametre sústavy	399
6.3.3.8. Postup prieskumu dynamickej stability elektroenergetickej	
sústavy	402
6.4. Zabezpečenie stability elektroenergetickej sústavy	404
6.4.1. Kompenzácia reaktancie prenosovej sústavy	405
6.4.2. Konštruktívne úpravy na synchrónnych strojoch	408
6.4.3. Rýchle budenie a nárazové pribudenie synchrónnych strojov .	409
6.5. Problém stability ako dôsledok ekonomizácie prenosu	412
Literatúra (kap. 6)	415

7. Přechodné jevy v rozvodných soustavách s parametry prostorově rozloženými	416
7.1. Zapínání vedení naprázdno a nakrátko	416
7.2. Složená vedení	417
7.2.1. Zapnutí dvou vedení v sérii	417
7.2.2. Zapnutí složených rozbočných vedení	418
7.2.3. Zapnutí vícenásobně sériově složených vedení	419
7.2.4. Vliv bleskového úderu do vedení	420
7.3. Obecné poměry na rozhraní složených vedení	421
Literatura (kap. 1, 2, 3 a 7)	429
Register	431