

# OBSAH

<b>Úvod . . . . .</b>	<b>7</b>
<b>1. Počítací jednotky analogových počítačů AP-S a MEDA 20 TS a jejich funkce . . . . .</b>	<b>9</b>
1.1 Modelování základních matematických operací . . . . .	9
1.2 Modelování některých dalších operací . . . . .	14
1.3 Popis analogového počítače AP-S . . . . .	15
1.4 Popis počítače MEDA 20 TS . . . . .	17
1.5 Výstupní zařízení . . . . .	20
<b>2. Základy programování . . . . .</b>	<b>22</b>
2.1 Sestavení diferenciální rovnice . . . . .	22
2.2 Třídění diferenciálních rovnic . . . . .	26
2.3 Řešení diferenciálních rovnic na analogových počítačích . . . . .	27
2.3.1 Řešení lineárních diferenciálních rovnic s konstantními koeficienty, jejichž pravá strana neobsahuje derivace . . . . .	27
2.3.2 Řešení lineárních diferenciálních rovnic s konstantními koeficienty, jejichž pravá strana obsahuje derivace . . . . .	28
2.3.3 Řešení nelineárních diferenciálních rovnic . . . . .	30
2.4 Amplitudová transformace . . . . .	30
2.5 Časová transformace . . . . .	32
2.6 Transformace proměnných veličin v diferenciálních rovnicích . . . . .	33
<b>3. Řešení některých úloh ze středoškolské matematiky na analogových počítačích . . . . .</b>	<b>37</b>
3.1 Lineární funkce . . . . .	37
3.2 Kvadratická funkce . . . . .	41
3.3 Racionální celistvá funkce vyššího stupně . . . . .	43
3.4 Lineární lomená funkce . . . . .	45
3.5 Exponenciální a logaritmická funkce . . . . .	46
3.6 Goniometrické funkce . . . . .	48
<b>4. Modelování fyzikálních a fyzikálně-chemických systémů . . . . .</b>	<b>50</b>
4.1 Statika . . . . .	50
4.2 Kinematika bodu . . . . .	55
4.3 Dynamika hmotného bodu . . . . .	56
4.4 Pružnost a pevnost — ohyb . . . . .	62
4.5 Úlohy fyzikálně-chemické . . . . .	66
<b>5. Modelování úloh z elektrotechniky a regulační techniky . . . . .</b>	<b>70</b>
5.1 Elektrické obvody . . . . .	70
5.2 Amplitudová modulace . . . . .	74

<b>5.3</b>	<b>Modelování elektrických motorů</b>	<b>77</b>
<b>5.4</b>	<b>Regulační technika</b>	<b>78</b>
<b>5.4.1</b>	<b>Regulované soustavy</b>	<b>79</b>
<b>5.4.2</b>	<b>Modely regulátorů a regulačních obvodů</b>	<b>81</b>
<b>6.</b>	<b>Využití analogového počítače při laboratorních měřeních</b>	<b>91</b>
<b>6.1</b>	<b>Generátor nízkých kmitočtů</b>	<b>91</b>
<b>6.2</b>	<b>Měření vrcholové hodnoty</b>	<b>92</b>
<b>6.3</b>	<b>Měření fáze</b>	<b>92</b>
<b>6.4</b>	<b>Generování obdélníkových a trojúhelníkových kmitů</b>	<b>92</b>
<b>6.5</b>	<b>Charakterograf</b>	<b>92</b>
<b>6.6</b>	<b>Spojení počítače s regulátorem ERS</b>	<b>94</b>
<b>7.</b>	<b>Jiné oblasti využití analogových počítačů</b>	<b>96</b>
<b>Závěr</b>		<b>101</b>
<b>Dodatek — Výsledky úloh</b>		<b>102</b>