

- [6] Oliva, Z.: Program DAVID4 - předběžný uživatelský návod. Výzkumná zpráva FEL ČVUT, Praha 1982
- [7] Oliva, Z.: Počítačové metody jmenovité analýzy nelineárních dynamických soustav. Práce k odborné kandidátské zkoušce. FEL ČVUT, Praha 1982
- [8] Mann, H. - Oliva, Z.: DAVID4 - program pro elektrickou a funkční simulaci analogových, číslicových a spínaných obvodů. Sborník FMEP-TESLA VÚST. Návrh obvodů počítačem, Praha 1982, str. 9-19
- [9] Mann, H.: NAP2 - program pro stejnosměrnou, časovou a kmitočtovou analýzu a optimalizaci nelineárních elektronických obvodů. Sborník ZP ČSVTS, TESLA VÚST, Praha 1975
- [10] Rübner-Petersen, T.: ALGDIF - a FORTRAN IV subroutine for solution and perturbed solutions of algebraic - differential equations. Zpráva, Dánská technická universita, Lyngby 1979
- [11] Rübner - Petersen, T.: SFORM1 and SFORM2 - two FORTRAN IV subroutines for sparse matrix transformation of the general eigenproblem to standard form. Zpráva IT-41, Dánská technická universita, Lyngby 1979
- [12] Mann, H.: Modifikovaná metoda uzlových napětí. Slaboproudý obzor 41 (1980), str. 177-181
- [13] Mann, H.: Blokové diagramy a elektrické obvody. Slaboproudý obzor (zasláno redakci)
- [14] Mann, H.: Postup pro semisymbolickou analýzu lineárních dynamických soustav. Elektrotechnický obzor 71 /1982/, str. 634-639

O B S A H

1. Úvod	3	8. Řešené příklady	32
		8.1 Pásmový korektor	32
2. Vlastnosti programu	4	8.2 Analýza přenosové funkce	33
2.1 Struktura programu	4	8.3 Elektroakustický zesilovač	
2.2 Struktura vstupního jazyka	5	MINIWAT	35
		8.4 Soustava lineárních algebraických rovnic	37
3. Sekce SYSTEM	7	8.5 Besselova rovnice	37
3.1 Prvky a veličiny soustav	7	8.6 Termistorový můstek	38
3.2 Obvodové prvky	9	8.7. Tvarovací impulsní transformátor	39
3.3 Blokové prvky	13	8.8 Rotační střídač s usměrňovačem	41
3.4 Symbolicko-číselné výrazy	16	8.9 Van der Polův oscilátor	42
3.5 Iterační modely nelineárních prvků	21	8.10 Relaxační oscilátor s tunelovou diodou	44
4. Sekce TR	24	8.11 Vliv omezení rychlosti přeběhu operačních zesilovačů	45
5. Sekce PZ	27	8.12 Nízkoúrovňové hradlo TTL	47
6. Sekce FRE	29	8.13 Tyristorové řízený pohon	48
7. Sekce TRA	30	8.14 Pohon robota	49