

Statika

	Přehled používaných značek, veličin a jednotek . . . . .	21	
2.	1.	Síla a její účinky . . . . .	23
2.	1.	1 Síla . . . . .	23
2.	1.	2 Práce se silami (viz též 4.2) . . . . .	24
2.	1.	3 Účinky sil . . . . .	25
2.	1.	4 Silová dvojice . . . . .	26
2.	2.	Mechanická práce a výkon . . . . .	27
2.	2.	1 Mechanická práce síly . . . . .	27
2.	2.	2 Mechanická práce momentu . . . . .	28
2.	2.	3 Princip virtuálních prací . . . . .	28
2.	2.	4 Výkon . . . . .	29
2.	2.	5 Účinnost . . . . .	30
2.	3.	Soustavy sil . . . . .	31
2.	3.	1 Základní pojmy . . . . .	31
2.	3.	2 Druhy silových soustav . . . . .	32
2.	3.	3 Prutové soustavy . . . . .	36
2.	4.	Pasivní odpory . . . . .	38
2.	4.	1 Smykové tření . . . . .	38
2.	4.	2 Čepové tření . . . . .	40
2.	4.	3 Vláknové tření . . . . .	42
2.	4.	4 Odpor při valení . . . . .	43
2.	4.	5 Tření na šroubu . . . . .	44
2.	4.	6 Samosvornost . . . . .	45
2.	5.	Statické vazby . . . . .	46
2.	5.	1 Základní pojmy . . . . .	46
2.	5.	2 Druhy vazeb . . . . .	47

2.	6	Těžiště . . . . .	50
2.	6. 1	Základní pojmy . . . . .	50
2.	6. 2	Souřadnice těžiště rovinných křivek . . . . .	51
2.	6. 3	Souřadnice těžiště ploch . . . . .	52
2.	6. 4	Souřadnice těžiště těles (objemů) . . . . .	55
2.	6. 5	Souřadnice těžiště povrchů (prostorových ploch) . . . . .	56
2.	7	Stabilita . . . . .	57
2.	8	Řešení konkrétních mechanizmů . . . . .	57
2.	8. 1	Pohyb po rovině . . . . .	57
2.	8. 2	Pohyb po šroubu (viz také kapitola 2.4.5) . . . . .	59
2.	8. 3	Pohyb na klínu . . . . .	59
2.	8. 4	Brzdy . . . . .	60
2.	8. 5	Řemenový převod . . . . .	61
2.	8. 6	Spojky . . . . .	61
2.	8. 7	Mechanizmy s valivými odpory (viz též kap. 2.4.4) . . . . .	62
2.	8. 8	Trakční odpory (viz též kap 2.4.4) . . . . .	62

### 3. Kinematika

3.	01	Přehled používaných značek, veličin a jednotek . . . . .	65
3.	11	Pohyb útvaru (tj. Bodů, těles, mechanizmů) – základní pojmy . . . . .	67
3.	22	Pohyb bodu . . . . .	68
3.	2. 1	Pohyb bodu v prostoru . . . . .	68
3.	2. 2	Druhy soustav souřadnic . . . . .	69
3.	2. 3	Pohyb bodu po přímce . . . . .	72
3.	2. 4	Pohyb bodu po křivce – průvodní trojhran . . . . .	73
3.	2. 5	Pohyb bodu po ploše . . . . .	75
3.	3	Druhy pohybů . . . . .	77
3.	3. 1	Pohyb rovnoměrný . . . . .	77
3.	3. 2	Pohyb rovnoměrně zrychlený (zpožděný) . . . . .	77
3.	3. 3	Pohyb nerovnoměrný . . . . .	78
3.	3. 4	Pohyb bodu po kružnici . . . . .	78
3.	3. 5	Otačivý pohyb kolem pevné osy . . . . .	79
3.	3. 6	Harmonický pohyb . . . . .	81
3.	4	Pohyb tělesa . . . . .	83
3.	4. 1	Posuvný pohyb tělesa . . . . .	83
3.	4. 2	Rotační pohyb tělesa . . . . .	83
3.	4. 3	Pohyb obecného bodu L tělesa . . . . .	84
3.	4. 4	Zvláštní případy . . . . .	85
3.	4. 5	Obecný rovinný pohyb tělesa . . . . .	85
3.	4. 6	Cyklické pohyby . . . . .	93
3.	4. 7	Sférický pohyb tělesa . . . . .	96
3.	4. 8	Obecný prostorový pohyb tělesa . . . . .	100
3.	4. 9	Šroubový pohyb tělesa . . . . .	102
3.	4. 10	Zvláštní případy pohybu . . . . .	104
3.	5	Kinematika současných pohybů bodů a těles . . . . .	105
3.	5. 1	Současné pohyby v rovině . . . . .	107
3.	5. 2	Posuvný pohyb složený ze dvou pohybů rotačních . . . . .	108
3.	5. 3	Tři a více současných pohybů . . . . .	110
3.	6	Použití kinematiky na konkrétních příkladech . . . . .	111
3.	7	Mechanizmy . . . . .	115
3.	7. 1	Rovinné mechanismy . . . . .	115
3.	7. 2	Prostorové mechanismy . . . . .	121
3.	7. 3	Náhradní mechanizmus . . . . .	123

4	<b>Dynamika</b>	
4. 1	Přehled používaných značek, veličin a jednotek	127
4. 2	Newtonovy zákony	131
4. 2	Práce se silami	131
4. 3	Dynamika hmotného bodu	132
4. 3. 1	Základní pohybová rovnice hmotného bodu	132
4. 3. 2	Základní věty dynamiky hmotného bodu	134
4. 3. 3	Mechanická energie	136
4. 3. 4	Mechanická práce	138
4. 3. 5	Výkon	139
4. 3. 6	Účinnost	140
4. 3. 7	Praktické případy	140
4. 4	Dynamika soustav hmotných bodů	148
4. 4. 1	Druhy soustav hmotných bodů – základní pojmy	148
4. 4. 2	Pohybové soustavy hmotných bodů – řešení	148
4. 4. 3	Rovnováha obecné prostorové soustavy sil tvořené všemi vnějšími a všemi vnitřními silami	149
4. 4. 4	Střed hmotnosti soustavy hmotných bodů	150
4. 4. 5	Hybnost soustavy hmotných bodů	150
4. 4. 6	Moment hybnosti soustavy hmotných bodů	152
4. 4. 7	Kinetická energie soustavy hmotných bodů	154
4. 4. 8	Momenty setrvačnosti soustavy hmotných bodů (těles)	155
4. 4. 9	Praktické případy	158
4. 4. 10	Elipsoid setrvačnosti	160
4. 4. 11	Věty pro řešení složitých těles	160
4. 5	Dynamika tuhého tělesa	161
4. 5. 1	Posuvný pohyb tělesa	161
4. 5. 2	Valivý pohyb přímočarý – pohyb dopravního prostředku	164
4. 5. 3	Rotační pohyb tělesa	165
4. 5. 4	Obecný rovinný pohyb tělesa	173
4. 5. 5	Sférický pohyb tělesa	176
4. 5. 6	Šroubový pohyb	179
4. 5. 7	Obecný prostorový pohyb tělesa	180
4. 5. 8	Vyvažování rotujících těles	182
4. 5. 9	Nahrazení tělesa hmotnými body	184
4. 6	Dynamika soustav těles	185
4. 6. 1	Základní pojmy	185
4. 6. 2	Vzájemné působení dvou těles	186
4. 6. 3	Princip virtuálních prací v dynamice	186
4. 6. 4	Lagrangeovy rovnice	187
4. 7	Dynamické poměry při současných pohybech	189
4. 8	Dynamika tělesa s proměnnou hmotností	191
4. 8. 1	Základní rovnice pro pohyb těles s proměnnou hmotou	191
4. 8. 2	Obecně možné případy	192
4. 9	Teorie gyroskopů	193
4. 9. 1	Gyroskopický moment $\vec{M}^G$	193
4. 9. 2	Poloha gyroskopu určena úhly $\alpha$ , $\beta$ a $\varphi$ , které jsou s Eulerovými úhly ve vztahu	193
4. 9. 3	Pohybové rovnice	194
4. 9. 4	Přibližná teorie gyroskopů	194
4. 10	Kmitání	195
4. 10. 1	Základní pojmy	195
4. 10. 2	Soustavy s jedním stupněm volnosti	195
4. 10. 3	Soustavy se dvěma stupni volnosti	203
4. 10. 4	Další případy kmitavých pohybů	204

4.	10.	5	Kritické otáčky, krouživé kmitání hřidelů . . . . .	205
4.	10.	6	Kmitání a vlnění strun a lan . . . . .	207
4.	11.		Ráz pevných těles . . . . .	208
4.	11.	1	Základní pojmy . . . . .	208
4.	11.	2	Přímý centrální ráz . . . . .	210
4.	11.	3	Šikmý centrální ráz . . . . .	211
4.	11.	4	Přímý excentrický ráz . . . . .	212
4.	11.	5	Ráz hmotného bodu na tlustou desku . . . . .	213
4.	11.	6	Ráz rotujících těles . . . . .	213
5.	01.		<b>Pružnost a pevnost</b>	
5.	01.		Přehled používaných značek, veličin a jednotek . . . . .	217
5.	01.		Základní pojmy . . . . .	221
5.	01.	1	Konstrukční prvky strojních konstrukcí . . . . .	221
5.	01.	2	Deformace . . . . .	221
5.	01.	3	Síly . . . . .	221
5.	01.	4	Metoda řezů . . . . .	222
5.	01.	5	Napětí . . . . .	223
5.	01.	6	Zákon úměrnosti . . . . .	223
5.	02.		Základní druhy namáhání . . . . .	224
5.	02.	1	Namáhání tahem nebo tlakem . . . . .	224
5.	02.	2	Namáhání prostým smykem . . . . .	224
5.	02.	3	Namáhání ohybem . . . . .	224
5.	02.	4	Namáhání kroucením . . . . .	225
5.	03.		Složená namáhání . . . . .	226
5.	03.	1	Metoda superpozice . . . . .	226
5.	03.	2	Možné případy . . . . .	226
5.	04.		Namáhání tahem a tlakem . . . . .	233
5.	04.	1	Závislost mezi zatížením, deformací a napětím . . . . .	233
5.	04.	2	Hookův zákon . . . . .	233
5.	04.	3	Tažnost . . . . .	234
5.	04.	4	Tuhost v tahu . . . . .	234
5.	04.	5	Poměrné zkrácení příčných rozměrů . . . . .	234
5.	04.	6	Deformační práce . . . . .	235
5.	04.	7	Dovolené napětí v tahu a tlaku . . . . .	235
5.	04.	8	Napětí vzniklé teplem . . . . .	236
5.	05.		Namáhání prostým smykem . . . . .	237
5.	05.	1	Napětí a deformace . . . . .	237
5.	06.		Kvadratické a polární momenty průřezu, průřezové moduly v ohybu a kroucení . . . . .	238
5.	06.	1	Kvadratické a polární momenty průřezu . . . . .	238
5.	06.	2	Průřezové moduly v ohybu a kroucení . . . . .	239
5.	06.	3	Kvadratické momenty průřezů a průřezové moduly obrazců složených z jednoduchých obrazců . . . . .	244
5.	07.		Namáhání kroucením . . . . .	246
5.	07.	1	Kroucení kruhových průřezů . . . . .	246
5.	07.	2	Pruty nekruhových průřezů namáhaných na kroucení . . . . .	247
5.	08.		Namáhání na ohyb . . . . .	251
5.	08.	1	Předpoklady řešení . . . . .	251
5.	08.	2	Grafický průběh normálových sil, posouvajících sil a ohybových momentů . . . . .	251
5.	08.	3	Výpočet normálové síly, posouvající síly a ohybového momentu . . . . .	253
5.	08.	4	Řešení nosníků . . . . .	254
5.	08.	5	Nosníky stejné pevnosti . . . . .	260
5.	08.	6	Druhy nosníků – deformace . . . . .	264
5.	08.	7	Staticky neurčité nosníky . . . . .	272

5.	8.	8	Třímomentová rovnice . . . . .	274
5.	9.		Tenkostěnné nádoby s vnitřním přetlakem . . . . .	275
5.	9.	1	Základní pojmy . . . . .	275
5.	9.	2	Výpočet napětí a tloušťky stěny . . . . .	275
5.	10.		Tlak ve styčných plochách . . . . .	277
5.	10.	1	Rovinná styčná plocha . . . . .	277
5.	10.	2	Klínová drážka . . . . .	277
5.	10.	3	Válcová styčná plocha . . . . .	277
5.	10.	4	Čep . . . . .	278
5.	10.	5	Pero . . . . .	278
5.	10.	6	Pohybový šroub . . . . .	278
5.	11.		Stříhání materiálu . . . . .	279
5.	11.	1	Druhy střihu . . . . .	279
5.	11.	2	Míra bezpečnosti . . . . .	279
5.	12.		Pružiny . . . . .	280
5.	12.	1	Šroubovité pružiny . . . . .	280
5.	12.	2	Ohýbané pružiny . . . . .	281
5.	13.		Vzpěrná pevnost – stabilita součástí . . . . .	282
5.	13.	1	Oblast pružného vzpěru (oblast platnosti Hookova zákona) . . . . .	282
5.	13.	2	Oblast nepružného vzpěru . . . . .	283
5.	13.	3	Kombinace vzpěr a ohyb . . . . .	286
5.	14.		Složená namáhání . . . . .	287
5.	14.	1	Šikmý ohyb . . . . .	287
5.	14.	2	Tah nebo tlak s ohybem . . . . .	288
5.	14.	3	Excentrický tlak . . . . .	289
5.	14.	4	Namáhání složená z napětí normálových a tečných . . . . .	290
5.	14.	5	Rovinný stav napjatosti . . . . .	296
5.	15.		Teorie pevnosti . . . . .	299
5.	15.	1	Druhy teorií . . . . .	299
5.	15.	2	Ohyb a kroucení hřidelů kruhového průřezu . . . . .	300
5.	16.		Kmitavé (cyklické) namáhání. Únava materiálů . . . . .	301
5.	16.	1	Základní pojmy . . . . .	301
5.	16.	2	Wöhlerova křivka . . . . .	301
5.	16.	3	Smithův diagram . . . . .	302
5.	17.		Tvarová pevnost . . . . .	304
5.	17.	1	Základní pojmy . . . . .	304
5.	17.	2	Vliv tvaru součásti na rozložení napětí . . . . .	304
5.	17.	3	Součinitel citlivosti materiálu na vrub . . . . .	308
5.	17.	4	Vliv velikosti součásti . . . . .	309
5.	17.	5	Vliv stavu povrchu součásti . . . . .	309
5.	18.		Dynamická bezpečnost při jednoosé napjatosti . . . . .	310
5.	18.	1	Střídavý souměrný cyklus . . . . .	310
5.	18.	2	Míjivý cyklus . . . . .	310
5.	18.	3	Nesouměrný cyklus . . . . .	311
5.	18.	4	Volba velikosti dynamického součinitele bezpečnosti . . . . .	313
5.	18.	5	Dynamická bezpečnost při složité napjatosti . . . . .	313
5.	19.		Křivé pruty . . . . .	315
5.	19.	1	Tlusté křivé pruty . . . . .	315
5.	19.	2	Předpoklady řešení . . . . .	315
5.	19.	3	Napětí a deformace . . . . .	316
5.	20.		Silnostěnné válcové nádoby . . . . .	317
5.	20.	1	Předpoklady výpočtu . . . . .	317
5.	20.	2	Napětí a deformace u otevřené nádoby . . . . .	317
5.	20.	3	Napětí a deformace v uzavřené nádobě . . . . .	319
5.	20.	4	Nádoby s vnitřním přetlakem (všechny kromě otevřených nádob kde $p_2 > p_1$ ) . . . . .	319

5.	20.	5	Nalisované nádoby . . . . .	320
5.	21		Nalisovaný spoj . . . . .	320
5.	22		Rotující kotouče stálé tloušťky . . . . .	321
5.	23		Základy teorie plasticity . . . . .	322
5.	23.	1	Pracovní diagram . . . . .	322
5.	23.	2	Druhy approximací . . . . .	322
5.	23.	3	Plastický tah a tlak . . . . .	323
5.	23.	4	Plastické kroucení . . . . .	323
5.	23.	5	Plastický ohyb . . . . .	325
5.	23.	6	Hypotézy (podmínky) plasticity . . . . .	326
5.	23.	7	Tlustostěnná nádoba . . . . .	327
5.	23.	8	Volný rotující kotouč v plně plastickém stavu . . . . .	327

## 6 Hydromechanika

6.			Přehled používaných značek, veličin a jednotek . . . . .	331
6.	1		Hydrostatika . . . . .	335
6.	1	1	Základní pojmy . . . . .	335
6.	1	2	Rovnováha na rozhraní tekutin . . . . .	336
6.	1	3	Tlaková síla na ponořené stěny těles . . . . .	337
6.	1	4	Vztaková hydrostatická síla . . . . .	340
6.	1	5	Relativní rovnováha kapalin . . . . .	341
6.	2		Hydrodynamika . . . . .	342
6.	2	1	Základní pojmy . . . . .	342
6.	2	2	Průtoková rovnice . . . . .	342
6.	2	3	Ustálený tok ideální tekutiny . . . . .	344
6.	2	4	Ustálený tok skutečných tekutin . . . . .	348
6.	2	5	Proudění skutečné tekutiny . . . . .	348
6.	2	6	Hydraulické ztráty . . . . .	352
6.	2	7	Pohybová Bernoulliova rovnice pro skutečné tekutiny . . . . .	353
6.	2	8	Ustálený výtok kapaliny . . . . .	354
6.	2	9	Neustálený výtok kapaliny . . . . .	358
6.	2	10	Hydraulické rázy . . . . .	358
6.	2	11	Dynamické účinky proudící kapaliny . . . . .	359
6.	3		Obtíkání těles . . . . .	372
6.	3	1	Profily . . . . .	372
6.	3	2	Mezní vrstva . . . . .	376

## 7 Termomechanika

7.			Přehled používaných značek, veličin a jednotek . . . . .	381
7.	1		Ideální plyn . . . . .	385
7.	2		Termodynamický stav plynu . . . . .	385
7.	2	1	Stavové veličiny . . . . .	385
7.	2	2	Základní termické stavové veličiny . . . . .	385
7.	2	3	Ostatní stavové veličiny . . . . .	386
7.	3		Základní zákony ideálního plynu . . . . .	387
7.	3	1	Teplo . . . . .	388
7.	3	2	Energie . . . . .	389
7.	3	3	Práce a výkon . . . . .	391
7.	3	4	Entalpie . . . . .	392
7.	3	5	Entropie . . . . .	393
7.	4		Stavové změny . . . . .	395
7.	4	1	Druhy stavových změn . . . . .	395
7.	4	2	Vratné změny stavu ideálního plynu . . . . .	396
7.	4	3	Empirické zákony roztažnosti, rozpínavosti a stlačitelnosti . . . . .	405
7.	4	4	Nevratné změny stavu ideálního plynu . . . . .	406

7.	4.	5	Směsi ideálních plynů . . . . .	407
7.	5		Polodokonalý plyn . . . . .	411
7.	6		Reálné plyny . . . . .	412
7.	6.	1	Termická stavová rovnice dle teorému korespondujících stavů . . . . .	413
7.	7		Termodynamika par . . . . .	417
7.	7.	1	Vlastnosti vody . . . . .	417
7.	7.	2	Vlhký vzduch . . . . .	422
7.	8		Oběhy technicky důležitých tepelných strojů a motorů . . . . .	429
7.	8.	1	Oběhy pístových spalovacích motorů . . . . .	433
7.	9		Termodynamika proudících plynů a par . . . . .	440
7.	9.	1	Základní rovnice proudící tekutiny . . . . .	441
7.	9.	2	Jednorozměrové proudění v proudové trubici . . . . .	441
7.	9.	3	Izoentropické stacionární proudění . . . . .	442
7.	9.	4	Výtok par a plynů . . . . .	444
7.	9.	5	Dynamický a kinetický tlak . . . . .	446
7.	9.	6	Praktické řešení úloh o izotermickém proudění . . . . .	448
7.	9.	7	Kolmá rázová vlna . . . . .	450
7.	10		Sdílení tepla . . . . .	456
7.	10.	1	Sdílení tepla sáláním . . . . .	456
7.	10.	2	Sdílení tepla vedením . . . . .	457
7.	10.	3	Sdílení tepla prouděním . . . . .	459
7.	10.	4	Výměníky tepla . . . . .	460