

Obsah

O autorovi	4
Seznam symbolů.....	5
1 ÚVOD	6
2 ROZBOR ŘEŠENÉ PROBLEMATIKY	6
3 MODEL STROJE PRO USTÁLENÝ STAV.....	7
3.1 Optimalizace modelu indukčního stroje	10
3.2 Výpočet parametrů modelu a experimentální ověření přesnosti modelu.....	11
4 SIMULACE VLIVU POKLESU NAPÁJECÍHO NAPĚTÍ NA CHOD INDUKČNÍHO STROJE.....	12
4.1 Volba modelu stroje pro řešení přechodných dějů.....	12
4.2 Implementace modelu do prostředí simulink.....	13
4.3 Výpočet citlivostních charakteristik stroje	14
4.3.1 <i>Symetrický 3f pokles</i>	17
4.4 Použití vypočtených charakteristik.....	20
5 EXPERIMENTÁLNÍ OVĚŘENÍ VLIVU POKLESU NAPÁJECÍHO NAPĚTÍ NA CHOD STROJE.....	20
5.1 Použité experimentální zařízení	20
5.2 Parametry měřených poklesů napětí.....	23
5.3 Vyhodnocení experimentálního měření.....	23
5.3.1 <i>Symetrický 3f pokles</i>	23
5.3.2 <i>Zhodnocení výsledků měření</i>	24
6 ZÁVĚR.....	26
7 LITERATURA	27
Abstract.....	30